

1.

# VEKTÖRLER VE DÖNÜŞÜMLER



## 1.1. Vektör Uzayları

1.1.1. Tanım :  $\mathbb{C}$  üzerinde bir  $V$  vektör uzay,  $|a\rangle, |b\rangle, |x\rangle, \dots$  ile gösterilen ve vektör diye adlandırılan ve aşağıdaki özellikleri olan vektör kümesidir.

1.  $V$  de her  $|a\rangle$  ve  $|b\rangle$  vektör çiftine, yine  $V$  de bir  $|a\rangle + |b\rangle$  vektörü ( $|a\rangle$  ve  $|b\rangle$  nin toplamı) karşılık gelir öyle ki

$$(a) \quad |a\rangle + |b\rangle = |b\rangle + |a\rangle$$

$$(b) \quad |a\rangle + (|b\rangle + |c\rangle) = (|a\rangle + |b\rangle) + |c\rangle$$

(c) sıfır vekt. denilen tek bir  $|0\rangle \in V$  vardır öyle ki her  $|a\rangle$  için  $|a\rangle + |0\rangle = |a\rangle$  dir

(d) her  $|a\rangle \in V$  vekt. ne tek bir  $-|a\rangle$  karşılık gelir, öyle ki  $|a\rangle + (-|a\rangle) = |0\rangle$

2. Her  $\alpha$  kompleks sayıya (skaler) ve her her  $|a\rangle$  vektörüne  $V$  de bir  $\alpha|a\rangle$  karşılık gelir öyle ki

$$(a) \quad \alpha(\beta|a\rangle) = (\alpha\beta)|a\rangle$$

$$(b) \quad 1|a\rangle = |a\rangle$$

3. Vektör ve skalerleri içeren çözümlenebilir

$$(a) \quad \alpha(|a\rangle + |b\rangle) = \alpha|a\rangle + \alpha|b\rangle$$

$$(b) \quad (\alpha + \beta)|a\rangle = \alpha|a\rangle + \beta|a\rangle$$

### 1.1.2. Örnekler:

1.  $\mathbb{R}$ , reel sayılar kümesi üzerinde VU 'dur.
2.  $\mathbb{C}$  " " " " " "
3.  $\mathbb{C}$  kompleks " " " " "
4.  $\mathbb{J} = \mathbb{R}$ , skaler sayılar kümesi  $\mathbb{C} \rightarrow$  VU değil
5. Düzlemsel vektör kümesi  $\mathbb{R}$  üzerinde VU değildir.
6.  $\mathcal{P}^{\mathbb{C}}[t]$ :  $t$  değişkenine göre kompleks katsayılı tüm polinomların kümesi olsun. Polinomların toplamı ve  $\mathbb{C}$  kompleks sayı ile çarpımı göre VU.

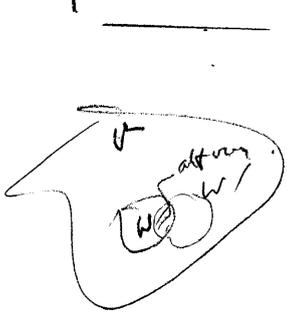
1.1.3. Tanım  $|a_1\rangle, |a_2\rangle, \dots, |a_n\rangle$  vektörleri lineer bağımsızdır denir, eğer  $\alpha_i \in \mathbb{C}$  için

$$\sum_i \alpha_i |a_i\rangle = 0$$

bağıntıdan tüm  $i$  ler için  $\alpha_i = 0$  ise

toplamına  $\{|a_i\rangle\}_{i=1}^n$  'lerin lineer bağımsızlığı denir.

1.1.4. Tanım: Bir vektör uzayının,  $W$  alt uzayı  $V$ 'nin



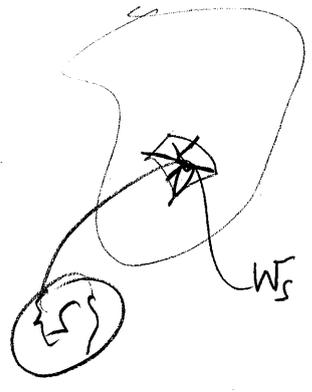
bir alt uzayın alt kümesi de ise örneğe

örneğe: eğer  $|a\rangle, |b\rangle \in W$ , o zaman tüm  $\alpha, \beta \in \mathbb{C}$  'ler için  $\alpha|a\rangle + \beta|b\rangle$  de  $W$  ye aittir.

iki alt uzayın kesişimi de bir alt uzaydır.

1.1.5. Teorem: Eğer  $S$ , bir  $V$  vektör uzayındaki

vektörler kümesi ise ve  $W_S$  vektörler kümesi ise, o zaman  $S$  den vektörler kümesi lineer bağımsızlarının  $W_S$  ünitesi,  $V$ 'in alt uzayıdır.  $S, W_S$  yi gerer, ya da  $W_S$  tarafından gerer deriz,  $\text{Span}\{S\}$  ile gösteririz.

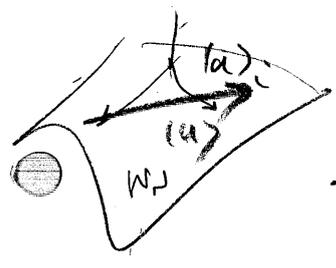


1.1.6 Tanım: Bir  $V$  vektör uzayının bir bazı,  $V$ 'in tamamı

gören lineer bağımsız vektörler kümesi  $B$  ünitesi. Söylebiliriz ki bazı sahip olan bir vektör uzayına Sonlu boyutlu, aksi halde ise sonsuz boyutlu demektir.

1.1.7. Tesiri: Verilen sonlu boyutlu bir vektör uzayının bütün

bazılar aynı sayıda lineer bağımsız vektörlere sahiptir. Bu sayıya vektör uzayının boyutu denir.  $N$ -boyutlu bir vektör uzayı, bazen  $V_N$  ile gösterilir.  $|a\rangle \in V_N$  ve  $B = \{ |a_i\rangle \}_{i=1}^N$  bu uzayın bazı ise, tek bir  $\{ \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_N \} = \{ \alpha_i \}_{i=1}^N$  ünitesi vardır, öyle ki  $|a\rangle = \sum_{i=1}^N \alpha_i |a_i\rangle$ .  $\{ \alpha_i \}_{i=1}^N$  ünitesi  $B$  bazına göre  $|a\rangle$ 'ın bileşenleri olarak adlandırılır.



1.1.8. Örnek: (1)  $\mathbb{R}$ , gerçel sayılar üzerinde  $\mathbb{C}$ 'in alt uzayıdır.

(2)  $\mathbb{R}$ , kompleks sayılar üzerinde  $\mathbb{C}$ 'in alt uzayı değildir!

(3)  $\mathcal{P}_n^{\mathbb{C}}[t]$ ,  $\mathcal{P}^{\mathbb{C}}[t]$ 'in alt uzayıdır. (  $t$  ye göre tüm kompleks katsayılar polinom ünitesi )  
 ( kompleks katsayılar  $t$  ve tüm polinomların uzayı )

1.1.9. Örnek: (•)  $\mathbb{R}$  için, 1, bazdır. teknik boyutu,

(•) 1 ve  $i$ :  $\mathbb{R}$  üzerinde  $\mathbb{C}$  vektör uzayını bir vektörler (iki boyutlu)

(•)  $(\hat{x}, \hat{y}, \hat{z})$  3 boyutlu

(•)  $\mathbb{C}^n$  için bazı  $\hat{e}_1 = (1, 0, \dots, 0)$   
 $\hat{e}_2 = (0, 1, \dots, 0)$   
 $\hat{e}_n = (0, 0, \dots, 1)$  }  $n$  boyutlu.

1.2. İç Çarpım: Düzlem  $\mathbb{R}^2$  de tanımlı vektörler için:

$$g: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad g(\vec{a}, \vec{b}) = \vec{a} \cdot \vec{b}$$

$$g(\vec{a}, \vec{b}) = g(\vec{b}, \vec{a}) \quad \text{simetrik}$$

1. de <sup>lineer</sup> simetri ile 2. de lineer / (her ikisi de aslında lineer doğrudur.)

$$g(\alpha \vec{a} + \beta \vec{b}, \vec{c}) = \alpha g(\vec{a}, \vec{c}) + \beta g(\vec{b}, \vec{c})$$

vektörün boyu:  $|\vec{a}|^2 = g(\vec{a}, \vec{a}) = \vec{a} \cdot \vec{a} \geq 0$

$$g(\vec{a}, \vec{a}) = 0 \Leftrightarrow \vec{a} = \vec{0} \text{ dir}$$

bu vektör uzaylarına genelleme yapabiliriz.

$$g(\alpha \vec{a} + \beta \vec{b}, \vec{c}) = \alpha g(\vec{a}, \vec{c}) + \beta g(\vec{b}, \vec{c})$$

$$g(\vec{a}, \vec{b}) = g(\vec{b}, \vec{a})^*$$

$$g(\vec{a}, \vec{b}) \rightarrow \langle a | b \rangle$$

İçerisinde kompleks olarak konjugat

1.2.1. Tanım: bir  $V$  vektör uzayındaki  $|a\rangle$  ve  $|b\rangle$

vektörlerinin iç çarpımı bir kompleks sayıdır.

$\langle a|b\rangle \in \mathbb{C}$  öyleki,

1.  $\langle a|b\rangle = \langle b|a\rangle^*$

2.  $\langle a|(\beta|b\rangle + \gamma|c\rangle) = \beta\langle a|b\rangle + \gamma\langle a|c\rangle$

3.  $\langle a|a\rangle > 0$  ve  $\langle a|a\rangle = 0$  iff  $|a\rangle = |0\rangle$

(iç çarpımın "positive definite" özelliği)

• ya da psödo-İm. iç çarpım olarak adlandırılır.  $\Rightarrow$  Riemannın iç çarpım olarak da adlandırılır.

iç çarpım bilinen deyiş, sesquilinear dir.

Üzerinde iç çarpım tanımlanan bir vektör uzayı  $V$  için  $V$  iç çarpım uzayı olarak adlandırılır.

•  $\langle \beta|b + \gamma|c|a\rangle = \beta\langle b|a\rangle + \gamma\langle c|a\rangle$

1.2.3. Örnek. (i)  $|a\rangle, |b\rangle \in \mathbb{C}^n$   $|a\rangle = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$

$|b\rangle = (\beta_1, \dots, \beta_n)$

$\langle a|b\rangle = \alpha_1^* \beta_1 + \alpha_2^* \beta_2 + \dots + \alpha_n^* \beta_n = \sum_{i=1}^n \alpha_i^* \beta_i$

$|b\rangle = |a\rangle \Rightarrow \langle a|a\rangle = |\alpha_1|^2 + \dots + |\alpha_n|^2 > 0$

(ii)  $|a\rangle, |b\rangle \in \mathbb{R}^n$  kompleks elemlerle oluşturulan Buechler deyiş.

(iii)  $f, g \in C(a, b)$   $\langle f, g \rangle = \int_a^b w(x) f^*(x) g(x) dx$   
ardışık.

### 1.2.1. Diklik :

1.2.4. Tanım :  $|a\rangle, |b\rangle \in V$  vektörleri  $\langle a|b\rangle = 0$  ne dihtiler demir. Bir normal vektör (ya da normalde)  $\langle e|e\rangle = 1$  olan vektördür.

$\mathbb{R}$ -soyutlu bir vektör uzayındaki  $B = \{|e_i\rangle\}_{i=1}^N$  bazi,

$$\langle e_i | e_j \rangle = \delta_{ij} = \begin{cases} 1 & i=j \\ 0 & i \neq j \end{cases} \Rightarrow \text{ortonormal bazdır. kend.}$$

2.5. Örnek : (i)  $\mathbb{R}^n$   $|e_1\rangle = (1, 0, \dots, 0), \dots$   
 $|e_n\rangle = (0, 0, \dots, 1).$

(ii)  $|e_k\rangle = e^{ikx} / \sqrt{2\pi}$ ,  $(0, 2\pi)$  aralığında  $W(x)$  ağırlıklı fonksiyonlar kümesi olsun 0 zaman,

$$\langle e_k | e_l \rangle = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} dx e^{-ikx} e^{ilx} = 1.$$

Her  $\langle e_e | e_k \rangle = 0$   $\langle e_e | e_k \rangle = \delta_{ek}$

### 1.2.2. Gram-Schmidt Süreci

$V$  den bir bazi, ortonormal baze çevirmek dandır.

G-S ortonormalleştirme'dir.

$B = \{|a_1\rangle, |a_2\rangle, \dots, |a_N\rangle\}$  baze dalem.

$$|e_1\rangle = |a_1\rangle / \sqrt{\langle a_1 | a_1 \rangle}$$

$|a_2\rangle$  den  $|a_2\rangle$ 'ın  $|e_1\rangle$  boyunca olan bileşimini çıkartıp

$$|e_2'\rangle = |a_2\rangle - \langle e_1 | a_2 \rangle |e_1\rangle$$

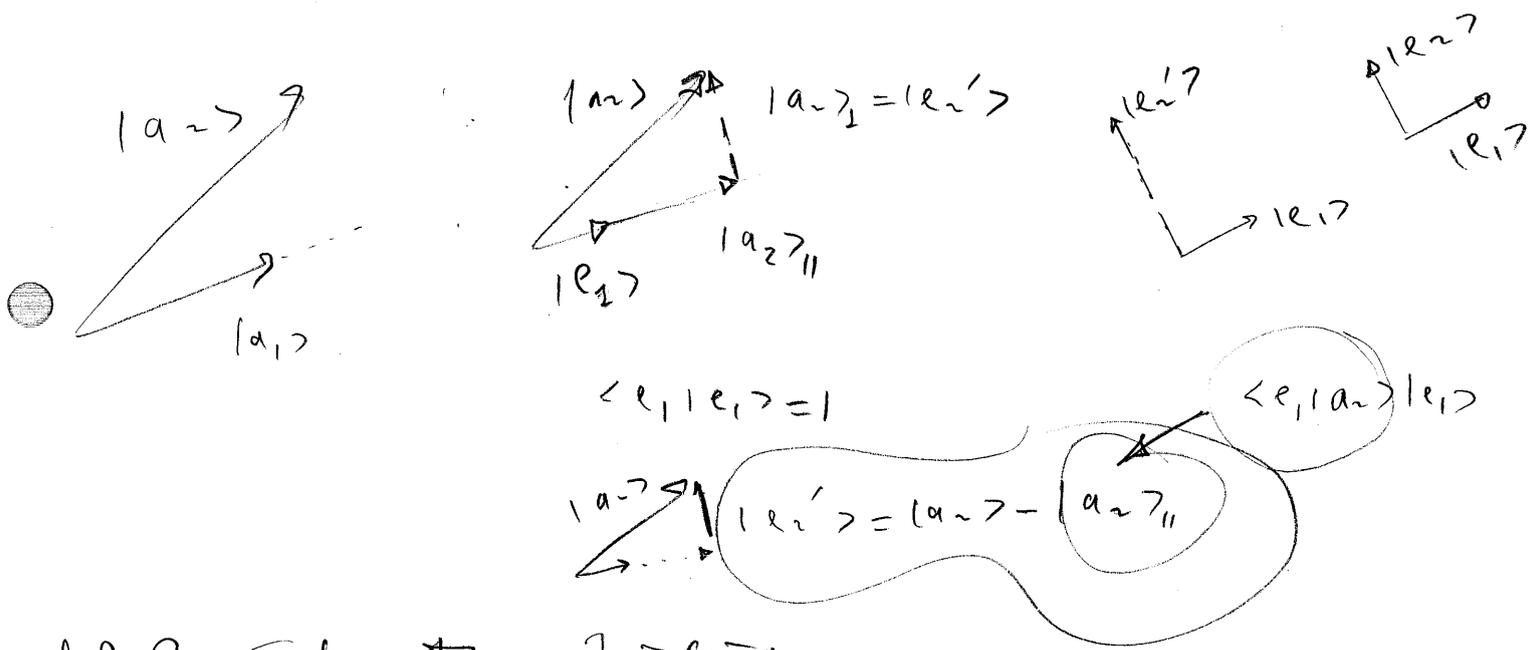
$$|e_2\rangle = |e_2'\rangle / \sqrt{\langle e_2' | e_2' \rangle}$$

$$|e_3'\rangle = |a_3\rangle - \sum_{i=1}^2 |e_i\rangle \langle e_i | a_3 \rangle$$

⋮

$$\bullet |e_{m+1}'\rangle = |a_{m+1}\rangle - \sum_{i=1}^m |e_i\rangle \langle e_i | a_{m+1} \rangle$$

$$|e_{m+1}\rangle = \frac{|e_{m+1}'\rangle}{\sqrt{\langle e_{m+1}' | e_{m+1}' \rangle}}$$



1.2.3. Schwartz eşitsizliği :

1.2.6. Teorem :  $\mathcal{B}$   $V$  'de  $\mathbb{C}$  vektör uzayında,  $|a\rangle, |b\rangle$

vektörleri için  $\langle a | a \rangle \langle b | b \rangle \geq | \langle a | b \rangle |^2$

Schwartz eşitsizliği geçerlidir.

$|a\rangle, |b\rangle \neq 0$  vektörleri eşit geçerlidir.

İSPAT:

$$|c\rangle = |b\rangle - \frac{\langle a|b\rangle}{\langle a|a\rangle} |a\rangle \text{ olsun. } \langle a|c\rangle = 0 \checkmark$$

$$|b\rangle = \frac{\langle a|b\rangle}{\langle a|a\rangle} |a\rangle + |c\rangle \text{ olur.}$$

$$\langle b|b\rangle = \left| \frac{\langle a|b\rangle}{\langle a|a\rangle} \right|^2 \langle a|a\rangle + \langle c|c\rangle \text{ daimi pozitif.}$$

$$\langle b|b\rangle \geq \frac{|\langle a|b\rangle|^2}{\langle a|a\rangle} \Rightarrow \langle a|a\rangle \langle b|b\rangle \geq |\langle a|b\rangle|^2$$

1.2.4. Bir vektörün boyu

1.2.7. Tanım:  $\mathbb{C}$  çarpım uzayındaki bir  $|a\rangle$  vektörün boyu ya da normu  $\|a\|$  ile gösterilen ve  $\|a\| = \sqrt{\langle a|a\rangle}$  ile tanımlanır.  $\alpha|a\rangle + \beta|b\rangle$  vektörün normu da  $\|\alpha|a\rangle + \beta|b\rangle\| = \|\alpha a + \beta b\|$  notasyonu kullanacağız. Özellikler

- (i)  $\|0\| = 0$
- (ii)  $\|a\| \geq 0$   $\|a\| = 0 \iff |a\rangle = |0\rangle$
- (iii)  $\|\alpha a\| = |\alpha| \|a\| \quad \forall \alpha \in \mathbb{C}$
- (iv)  $\|a+b\| \leq \|a\| + \|b\|$  üçgen eşitsizliği.

Üzerinde norm tanımlanmış bir vektör uzayına normlanmıştır.  $\mathbb{V}, \mathbb{U}$  demektir.

$$|a\rangle \text{ ve } |b\rangle \text{ vektörleri arasındaki mesafe } d(a,b) = \|a-b\|$$

$\mathbb{C}$  çarpım uzayları genellikle otomatik olarak normlanmıştır. Ancak, terim normlanabilir değildir. (Genelde!)

Özet 12/02/2010



$$q: U \times V \Rightarrow (\mathbb{R}, \mathbb{C}, V)$$

↳ saygınlık tanımlaması için  $V \times V$

~~1)  $\langle a | b \rangle = \langle b | a \rangle$~~

2)  $\langle a | a \rangle \geq 0$

3)  $\langle \alpha a + \beta b | c \rangle = \alpha \langle a | c \rangle + \beta \langle b | c \rangle$

$\langle e_i | e_j \rangle = \delta_{ij}$  Dirac - Gram - Schmidt

Schwartz eşitsizliği  $\langle a | a \rangle \langle b | b \rangle \geq |\langle a | b \rangle|^2$

$\|a\| = \sqrt{\langle a | a \rangle}$  her vekt. için, norm.

$\|a+b\|^2 + \|a-b\|^2 = 2\|a\|^2 + 2\|b\|^2$  paralel kenar yasası.

Eğer norm paralelkenar yasasını sağlar ise,

$$\|a+b\|^2 + \|a-b\|^2 = 2\|a\|^2 + 2\|b\|^2$$

o zaman,

$$\langle a|b \rangle \equiv \frac{1}{4} \{ \|a+b\|^2 - \|a-b\|^2 - i (\|a+ib\|^2 - \|a-ib\|^2) \}$$

formülün ne zaman bu ifadesini aldığını gösterir.

1.2.8. Teorem: Normlanmasın bir lineer uzay (SUS) norm paralel

kenar yasasını sağlar ise o uzayın ortogonal.

~~Ne boyutu J' yi aldım.~~

$\{ |a_i\rangle \}_{i=1}^N$  bazını seçelim ve bu bazda her  $|a\rangle$  vektörünü bileşenleri  $\{ \alpha_i \}_{i=1}^N$  olarak;

bulabiliriz,

$$\|a\|^2 \equiv \sum_{i=1}^N |\alpha_i|^2$$

Örneğin. Gözlemci ki bu bir norm formülü ve bu norm paralel kenar yasasını sağlar.

1.2.9 Teorem: Her sonlu boyutlu vektör uzayı bir ortogonal uzayla özdeşleştirilebilir.

1.2.10 Örnek:

$$\mathbb{C}^n : |a\rangle = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$$

$$|b\rangle = (\beta_1, \dots, \beta_n)$$

$$1^{\circ}) \quad \text{norm: } \|a\| = \sqrt{\langle a, a \rangle} = \sqrt{\sum_{i=1}^n |a_i|^2}$$

bu norm  $(a)$  ve  $(b)$  arasındaki mesafeyi

$$d(a, b) = \|a - b\| = \sqrt{\langle a - b, a - b \rangle} = \sqrt{\sum_{i=1}^n |a_i - b_i|^2}$$

olarak verir. Diğer normlarda tanımlanabilir, örneğin

$$2^{\circ}) \quad \|a\|_1 = \sum_{i=1}^n |a_i| \quad \checkmark$$

○ başka bir mesafe,

$$3^{\circ}) \quad d_1(a, b) = \|a - b\|_1 = \sum_{i=1}^n |a_i - b_i|$$

başka bir norm;

$$\|a\|_p = \left( \sum_{i=1}^n |a_i|^p \right)^{1/p} \quad p: \text{ pozitif tam sayı.}$$

$$d_p(a, b) = \|a - b\|_p = \left( \sum |a_i - b_i|^p \right)^{1/p}$$

### 1.3. Linear Dönüşümler

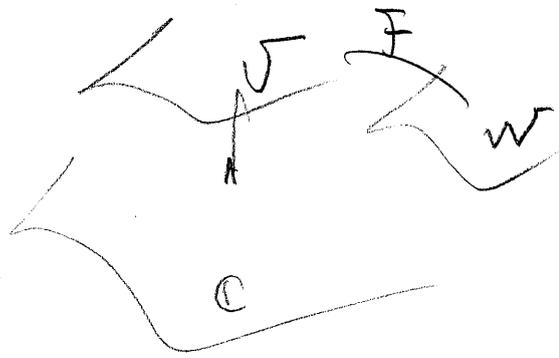
#### 1.3.1. Gönderim örnekleri

$$1. \quad f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \quad ; \quad f(x) = x^2$$

$$2. \quad g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad , \quad g(x, y) = x^2 + y^2 - 4$$

$$3. \quad F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{C} \quad , \quad F(x, y) = U(x, y) + iV(x, y)$$

$$\left( \begin{array}{c} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{array} \right) \\ \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$



$\mathbb{C}$  üzerinde tanımlı vektör uzayları olsun.

$F: U \rightarrow W$  tanımlayan öyleki

$\langle a \rangle, \langle b \rangle \in U \quad \langle x \rangle, \langle y \rangle \in W$  için

$F(\langle a \rangle) = \langle x \rangle \quad F(\langle b \rangle) = \langle y \rangle$

Genelde  $F$  vektör uzayı çapraz harmanı. Yani

$F(\alpha \langle a \rangle + \beta \langle b \rangle) \neq \alpha \langle x \rangle + \beta \langle y \rangle$

bu durum yukarıdaki örneklerde (4. har?) böylece.

3.2. Tanım:  $U$  'den  $U$  'ye bir lineer dönüşüm

$T: U \rightarrow U$  tanımlıdır, öyleki

$T(\alpha \langle a \rangle + \beta \langle b \rangle) = \alpha T(\langle a \rangle) + \beta T(\langle b \rangle)$   $\left\{ \begin{array}{l} \forall \langle a \rangle, \langle b \rangle \in U \\ \forall \alpha, \beta \in \mathbb{C} \end{array} \right.$

$T: U \rightarrow U$  lineer dön. +  $U$  'nin bir endomorfizmi ya da  $U$  üzerinde bir lineer operatör olarak adlandırılır

$T(\langle a \rangle) = T|_a \langle a \rangle$  parantezler yarılmı

$T: V \rightarrow W$  ve  $U: V \rightarrow W$  iki lineer dönüşümü ele alalım.  $(SUS)$   $T|a\rangle = U|a\rangle$   $V$ 'nin bazı vektörleri için  $|a\rangle$ 'ler için. Böylece, her lineer dönüşümün bir vektör uzayını tanımladığına emin olabiliriz.

$W, \mathbb{C}$  ya da  $\mathbb{R}$  olduğunda, bu lineer dönüşümler formlar olarak adlandırılır (Neden!)

- $V$  den  $W$  ye lineer dönüşümler kümesi  $\mathcal{L}(V, W)$  ile gösterilir; bu küme bir vektör uzayıdır: sıfır dönüşüm  $0$ ,  $V$  den her vektörü  $W$  nin sıfır elemanına gösterir. İki  $T$  ve  $U$  lineer dönüşümün toplamı  $T+U$  lineer dönüşümdür.  $|a\rangle \in V$  için:

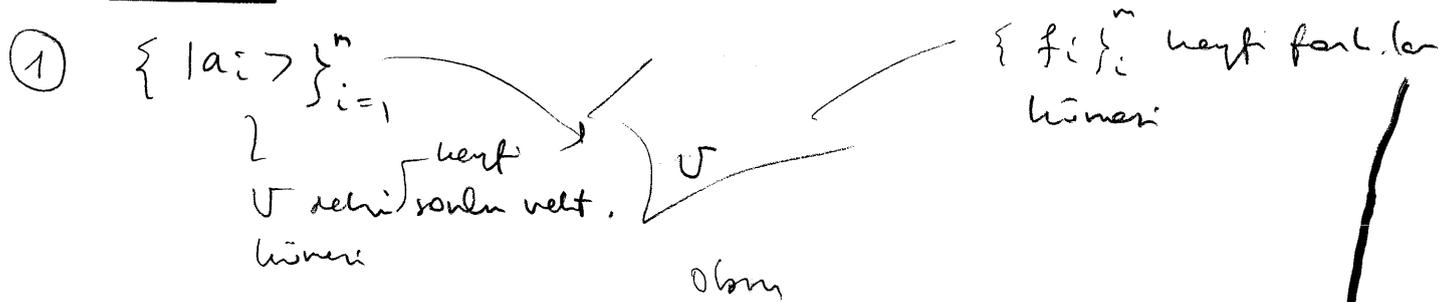
$$(T+U)|a\rangle = T|a\rangle + U|a\rangle$$

$$(\alpha T)|a\rangle = \alpha (T|a\rangle) = \alpha T|a\rangle$$

$V$  nin endomorfizmlerinin kümesi  $\mathcal{L}(V)$  ile gösterilir.

$\mathcal{L}(V, \mathbb{C})$  (ya da  $\mathcal{L}(V, \mathbb{R})$ ) lineer formların kümesi  $V^*$  ile gösterilir ve  $V$  nin dual uzayı olarak adlandırılır.

1.3.4. Örnek lineer op. ler



$$A = \sum_k^n |a_k\rangle f_k \in \mathcal{L}(V)$$

$$A|x\rangle = \sum_k |a_k\rangle f_k(|x\rangle) = \sum_k f_k(|x\rangle) |a_k\rangle$$

tanımlanır.  $\mathbb{C}$  zama  $A$ ,  $V$  üzeride lineer op. dir.

2)  $\pi$ ,  $\{1, 2, 3, \dots, n\}$  tan sayıları sıralayan permutasyon olm. Eğer,  $|x\rangle = (x_1, \dots, x_n)$ ,  $\mathbb{C}^n$  içinde bir vektör ise,

$$A_\pi |x\rangle = (x_{\pi(1)}, x_{\pi(2)}, \dots, x_{\pi(n)})$$

yazabiliriz  $(LO)$

1.3.5. Teorem:  $W$  nin sıfır vektörüne gönderilen  $V$  deki vektörlerin kümesi  $(T: V \rightarrow W)$ ,  $V$  nin



bir alt uzayını oluşturur ve  $T$  nin sıfır vektörüne gönderilen vektörlerin kümesi  $(T^{-1}(0))$  denir.

İSPAT:  $|a\rangle, |b\rangle \in V$   $\alpha, \beta \in \mathbb{C}$

$$T|a\rangle = 0 \quad T|b\rangle = 0 \quad |a\rangle, |b\rangle \in \ker T$$

$$T(\alpha|a\rangle + \beta|b\rangle) = \alpha(T|a\rangle) + \beta(T|b\rangle) = 0 + 0 \in \ker T$$

1.3.6. Teorem: Bir  $T: V \rightarrow W$  LD'nin  $T(V)$  değer kümesi,  $W$  un alt uzaydır.  $\dim T(V) = \text{rank } T$ .

1.3.7. Teorem: Bir LD 1-1 (injektif) SVS'lerde iji sferdir.

İSPAT: SVS'lerin kelamı!

$T(a_1) = T(a_2)$  olsun; o zaman  $T$  ne lineerliği

○  $\nexists T(a_1 - a_2) = 0 \Rightarrow \ker T \neq \{0\}$  olduğundan  $a_1 = a_2$  dir.

1.3.8. Teorem:  $T: V \rightarrow W$  bir LD olsun. 0 zaman,  $\dim V = \dim \ker T + \dim T(V)$  olur. (boyut hesabı). (bu teorem sonuçlarında biri injektif bir endomorfizm otomatik olarak surjektif ya da tersi.

1.3.9. Öneri: Sadece boyutun bir vektör uzayının bir endomorfizmi injektiftir eğer - bu ya injektif ya da surjektif dir

1.3.10. Örnek:  $T: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$T(x_1, x_2, x_3, x_4) = (2x_1 + x_2 + x_3 - x_4, x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4, x_1 - x_2 - 3x_4)$$

bu matrisin kernel'ini bulalım.

$T(x_1, x_2, x_3, x_4) = (0, 0, 0)$  olacak şekilde;

$$\begin{cases} 2x_1 + x_2 + x_3 - x_4 = 0 \\ x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4 = 0 \\ x_1 - x_2 - 3x_4 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = x_3 + 3x_4 \\ x_2 = -3x_3 - 5x_4 \end{cases}$$

Böylelikle, ker T içerisinde olduğu, bir  $(\mathbb{R}^4 \text{ üz.})$  vektör,

$$(x_3 + 3x_4, -3x_3 - 5x_4, x_3, x_4) = x_3 (1, -3, 1, 0) + x_4 (3, -5, 0, 1)$$

biriminde elemlidir. (her şey reel sayılar.)

sonuç olarak ker T bir ~~lineer~~ kapalı vektör uzayıdır.  $\therefore$  dim ker T = 2  $\Rightarrow$  Teorem 1.3.8  $\rightarrow T(V) = 2$

yani T bir değer alanı 2-boyutludur.

$$T(x_1, x_2, x_3, x_4) = (2x_1 + x_2 + x_3 - x_4) (1, 0, 1) + (x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4) (0, 1, -1)$$

ne bu yüzden T  $(x_1, x_2, x_3, x_4)$  sadece 2 kapalı vektörün bir lineer birleşimidir.

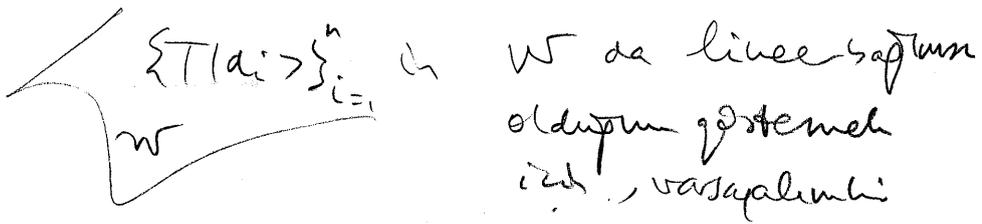
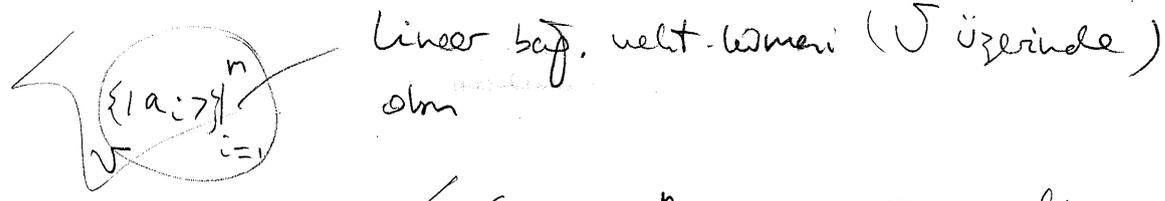
1.3.11. Tanım:  $T: V \rightarrow W$  lineer bir fonksiyon bir denetim merkez de V W ya izomorfizm denir, T izomorfizm dir. V uzayında her vektör bir lineer birleşim olabilir. V uzayında her vektör bir lineer birleşim olabilir. V uzayında her vektör bir lineer birleşim olabilir. V uzayında her vektör bir lineer birleşim olabilir. V uzayında her vektör bir lineer birleşim olabilir.

1.3.12. Teorem: lineer bir fonksiyon gönderen T: V W, bir izomorfizm dir varsun nullity si 0.

İSPAT: SVS kurulumu, nullity = 0 olun 1.3.7 teoreminden T, 1-1 dir. SVS kurulumu, nullity = 0 olun 1.3.7 teoreminden T, 1-1 dir. SVS kurulumu, nullity = 0 olun 1.3.7 teoreminden T, 1-1 dir.

1.3.13. Teorem: Bir  $T: V \rightarrow W$  izomorfizmi, lineer bağımsız vektörler kümesini lineer bağımsız vektörler kümesine taşıır.

İSPAT:



○  $\sum_{i=1}^m \alpha_i T(a_i) = 0$  olacak şekilde,  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$  ler mevcut olur. O zaman  $T$  ni lineer olduğundan ve teorem 1.3.12

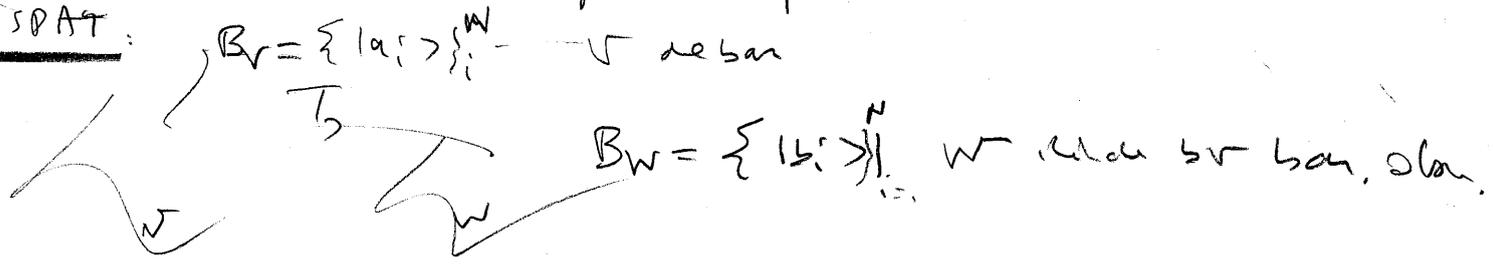
den  $T(\sum_{i=1}^m \alpha_i a_i) = 0$  ya da  $\sum_{i=1}^m \alpha_i a_i = 0$

ve  $\{a_i\}$  ni lineer bağımsızlığı  $\forall \alpha_i = 0$  olur.

○  $\{T(a_i)\}_{i=1}^m$  lineer bağımsızdır. □

1.3.14. Teorem: İki sonlu vektör uzayı izomorfik SVS olması aynı sayıya sahiptir.

İSPAT:



$T(a_i) = b_i \quad (i=1, 1, \dots, N)$  tanımlayalım.

İspatın geri kalanı  $T$  ni izomorfizmi göstermek (göster!) için yeterlidir.

Bu teoremin sonuçları:  $\mathbb{R}^n \sim \mathbb{R}^n$   
 $\mathbb{C}^n \sim \mathbb{C}^n$  ni isomorfikler.

### 1.3.1. Lineer Fonksiyoneller



Bir vektör uzayı ile onun duali arasındaki izomorfizme bakalım.  $N$ -boyutlu bir vekt. uzay  $v$   $B = \{ |a_i\rangle \}_{i=1}^N$  bazını ele alalım. Verilen herhangi bir  $N$  skaler kümesi  $\{ \alpha_i \}_{i=1}^N$  için

$$f_\alpha |b\rangle = f_\alpha \left( \sum_{i=1}^N \beta_i |a_i\rangle \right) = \sum \beta_i f_\alpha |a_i\rangle = \sum \beta_i \alpha_i$$

bu bize şunu söyler:

$$f_\alpha |a_i\rangle = \alpha_i \quad \text{LF}$$

$$|b\rangle \leftrightarrow \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_n \end{pmatrix} \quad f_\alpha \leftrightarrow (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$$

$f_\alpha |b\rangle \rightarrow$  matris çarpımı.

$f_\alpha$  ,  $\{ \alpha_i \}$  kümesi ile tek olarak belirlenir. Diğer bir deyişle , her  $N$  skaler kümesine karşılık gelen tek bir fonksiyonel vardır. Bu gibi ,  $\{ 1, 0, \dots, 0 \}$  ,  $\{ 0, 1, \dots, 0 \}$  ,  $\{ 0, 0, \dots, 1 \}$  skalerler kümesine karşılık gelen  $f_1, \dots, f_n$  özel fonksiyonlar kümesine geçiyor. Bu demektir ki,

$$\begin{aligned} f_1 |a_1\rangle &= 1 & \text{ve } j \neq 1 \text{ için } f_1 |a_j\rangle &= 0 \\ f_2 |a_2\rangle &= 1 & \text{ve } j \neq 2 \text{ için } f_2 |a_j\rangle &= 0 \\ & \vdots & & \\ f_n |a_n\rangle &= 1 & \text{ve } j \neq n \text{ için } f_n |a_j\rangle &= 0 \end{aligned}$$

$\delta_{ij}$

$$f_i |a_j\rangle = \delta_{ij}$$

bu fonksiyonelleri  $V^*$  dual uzayın bir kısmı oluşturur.

Bunu qormek old, keyfi bir  $g \in V^*$  alalim.

$$g(a_i) = \gamma_i \in \mathbb{C}$$

0 zaman,  $g = \sum_i \gamma_i f_i$  diyebiliriz. Gercekten  $V$  üzerinde

$(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$  bileşenli  $B = \{a_1, \dots, a_n\}$  bazına göre

keyfi bir  $a$  alalım. 0 zaman,

$$g(a) = g\left(\sum_i \alpha_i a_i\right) = \sum_i \alpha_i g(a_i) = \sum_i \alpha_i \gamma_i$$

$$\begin{aligned} \left(\sum_i \gamma_i f_i\right)(a) &= \left(\sum_i \gamma_i f_i\right)\left(\sum_j \alpha_j a_j\right) \\ &= \sum_i \gamma_i \sum_j \alpha_j f_i(a_j) = \sum_i \gamma_i \sum_j \alpha_j \delta_{ij} \\ &= \sum_i \gamma_i \alpha_i \end{aligned}$$

Sonuç:  $g = \sum_i \gamma_i f_i$ ,  $\gamma_i \in \mathbb{C}$ ,  $\{f_i\}$ ,  $V^*$  uzayını  
geçer, sonuç bir teoremdir.

Teorem 1.3.15 Her  $V$ , bazı  $B = \{a_i\}$  olan  $n$ -boyutlu bir  
vektör uzayıdır,  $V^*$  üzerinde  $f(a_j) = \delta_{ij}$   
özelliklere olan tek bir  $B = \{f_i\}$  köşülük  
gelen bazı vardır.

$B$  bir dual bazı olarak  
adlandırılır.

Bu teoreme göre,  $n$ -boyutlu bir  $V$  için  $n$  tane dual  $f_i$  bazı vardır ve bu  
izomorfizm. (ii)  $V$  üzerindeki her vektöre  $V^*$  de tek bir lineer fonksiyonel  
korelasyon gelir.  $a$  vektör,  $B$  bazında  $(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$  bileşenli ise  
tek olarak belirlenir.  $a$  ya korelasyon gelen  $f_a$  lineer fonksiyoneli bazılar  
 $\sum_i \alpha_i f_i \in B^*$  dir.

1.3.16. Tanım:  $|a\rangle \in V$  nin bir göbekçisi  $f|a\rangle=0$  olacak şekilde bir  $f \in V^*$  lineer fonksiyoneldir.

$W, V$  nin bir alt uzayı olsun.  $W$  dahi tüm vektörleri sıfırlayan  $V^*$  dahi lineer fonksiyonelle kümesi  $W^\circ$  ile gösterilir.

$W^\circ, V$  nin bir alt uzayıdır (sıfır). Dahası  $W$  nin  $\{|a_i\rangle\}$

bazına genişletirsek, aynı gösterişimiz:  $B$  ve dual  $B^* = \{f_i\}$

bazından sonuçlanır,  $\{f_i\}_{i=k+1}^r$  fonksiyonelleri  $W^\circ$  verir.  $\circ$

zaman zaman

$$\dim V = \dim W + \dim W^\circ$$

1.3.17. Tanım:  $T: V \rightarrow U$  LD olsun.

$$T^*: U^* \rightarrow V^*$$

$$[T^*(g)]|a\rangle = g(T|a\rangle) \quad \forall a \in V, g \in U^*$$

$T^*, T$  nin duali ya da (pull back)

$T^* \in \mathcal{L}(U^*, V^*)$  yani  $T^*$  bir lineer operatördür

( $V^*$  üzerinde) bazı gönderim belirlenir  $T$  ıhilele beğlenir.

1.3.18. Öneri:  $T$  bir LD,  $T^*$  onun duali olur. Örneğin  $T^* = T(V)^\circ$ .

Bunun göstermesi  $T^*$  nin cebirini alalım.

Ayrıca,  $g, T^*$  'ın çekirdeği içerisindeki svs  $g, T(a)$  biçimindeki tüm vektörleri sıfırlara, yani,  $T(V)$  deki tüm vektörleri. Sonuçta  $g, T(V)^\circ$  içerisinde. Özellikle  $T$  surjektif ise  $T(V) = U$ , ve  $g, U$  deki tüm vektörleri sıfırlar, yani sıfır lineer fonksiyoneldir.

Sonuç; her  $T^* = 0$  ne bu nedenle  $T^*$  injektiftir. Benzer şekilde,  $T$  injektif  $\Rightarrow T^*$  surjektiftir. Bunun örneği şudur:

1.3.18 Öneri:  $T$ , bir LD,  $T^*$  okunabilir olsun. O zaman  $\ker T^* = T(V)^\circ$  dir,  $\text{Egt} T$ , injektif (injektif) ise  $T^*$  injektif (surjektif) dir. Özellikle  $T$  izomorfizm ise  $T^*$  da böyledir.

İç çarpım ile lineer fonksiyonel arasındaki bağlantı:  $\{ |a_i\rangle \}_i^d$  bazını elelim.  $\alpha_i = \langle a | \alpha_i \rangle$  olsun,  $\{ \alpha_i \}_i^d$  skalaler

kuşesi  $\langle a | a_i \rangle = \alpha_i$  olacak şekilde tek bir lineer fonksiyonel  $\langle a |$  tanımlar.  $\alpha_i = \langle a | a_i \rangle$  olduğunda  $\langle a |$ ,  $\langle a |$  ile özdeşdir.

$$T: \langle a | \longleftrightarrow \langle a |$$

yazarız. Burada  $T$  özdeşleme gösterimini. Notasyon:

$$(|a\rangle)^\dagger \equiv \langle a |$$

$T$  işlemi, vektörler üzerindeki bilgileri özeine nasıl etkil?

$|c\rangle = \alpha |a\rangle + \beta |b\rangle$  ve herfi  $|x\rangle$  ile çarp

$$\langle x | c \rangle = \alpha \langle x | a \rangle + \beta \langle x | b \rangle$$

$$(\text{LHS})^* = \langle x | c \rangle^* = \langle c | x \rangle$$

$$\begin{aligned} (\text{RHS})^* &= \alpha^* \langle x | a \rangle^* + \beta^* \langle x | b \rangle^* \\ &= \alpha^* \langle a | x \rangle + \beta^* \langle b | x \rangle \end{aligned}$$

$$= (\alpha^* \langle a | + \beta^* \langle b |) | x \rangle$$

$$\langle c | x \rangle = \alpha^* \langle a | + \beta^* \langle b |$$

$$(\alpha | a \rangle + \beta | b \rangle)^{\dagger} = \alpha^* \langle a | + \beta^* \langle b |$$

$f_x \leftrightarrow \langle a |$  linear ağırlık ( $|a\rangle \leftrightarrow f_x$  lineer bir ekr.)

ama sesquilinear (Ehr. deşimel).  $T$  gönderimi de söyle-  
miz.

$$T(\alpha f_1 + \beta f_2) = \alpha^* \langle a | + \beta^* \langle b |$$

$$= \alpha^* T(f_1) + \beta^* T(f_2)$$

temel:  $|a\rangle \in \mathbb{C}^n$

$$|a\rangle = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix} \text{ olarak temel vektörler}$$

$$\langle a | = (\alpha_1^* \alpha_2^* \dots \alpha_n^*)$$

$$\langle a | b \rangle = \begin{pmatrix} \alpha_1^* & \alpha_2^* & \dots & \alpha_n^* \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \\ \vdots \\ \beta_n \end{pmatrix} = \sum \alpha_i^* \beta_i$$

## 1.4. Cebir

1.4.1. Tanım:  $\mathbb{C}$  (ya da  $\mathbb{R}$ ) üzerinde bir  $A$  cebiri, çarpım olarak adlandırılan  $\mu: V \times V \rightarrow V$  ikili işlemi ile birlikte  $\mathbb{C}$  (ya da  $\mathbb{R}$ ) üzerinde bir vektör uzaydır; bu çarpım işlemi

$$\left( \begin{array}{l} \forall \vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \in A \\ \forall \beta, \gamma \in \mathbb{C}(\mathbb{R}) \end{array} \right) \text{ için } \vec{a} (\alpha \vec{b} + \gamma \vec{c}) = \alpha \vec{a} \vec{b} + \gamma \vec{a} \vec{c}$$

Dirac bracket  
(sıradan çarpım içinde kullandığımız),

vektör uzayının boyutu, cebiri boyutu olarak adlan-  
ırlar. Bu cebir,

$$\vec{a} (\vec{b} \vec{c}) = (\vec{a} \vec{b}) \vec{c} \quad \text{septonise assozyatif}$$

$$\vec{a} \vec{b} = \vec{b} \vec{a} \quad \text{komütatif 'm denir.}$$

$$1 \vec{a} = \vec{a} 1 = \vec{a} \quad \text{sıfırsız cebir de birimli cebir "$$

Birimli cebirin bir  $\vec{b}$  elemanı  $\vec{b} \cdot \vec{a} = 1 \Rightarrow \vec{a}$ 'ın sol teni denir.

1.4.2. Örnek: (i)  $\mathbb{R}^2$

$$(\gamma_1, \gamma_2) (x_1, x_2) = (\gamma x_1 - \gamma_2 x_2, \gamma_1 x_2 + \gamma_2 x_1)$$

$$(x_1, x_2) (\gamma_1, \gamma_2) = (x_1 \gamma_1 - x_2 \gamma_2, x_1 \gamma_2 + x_2 \gamma_1) \quad \text{komütatif}$$

bu durumda  $\mathbb{R}^2$  komütatif bir cebir dir

(ii)  $\mathbb{R}^3$ ,  $\times$  vekt. çarpım assozyatif ve komütatif olmayan cebiri oluşturan.

(iii) Matris cebiri assozyatif, ancak komütatif değildir.

1.4.3. Tanım: Bir vektör uzayı endomorfizmi  $D: A \rightarrow A$ , aşağıdaki özelliklere sahip ise,  $A$  üzerine  $\dagger$  ören olarak adlandırılır:

$$D(\bar{a}\bar{b}) = [D(\bar{a})]\bar{b} + \bar{a}[D(\bar{b})]$$

1.4.4. Örnek:  $A$ ,  $n \times n$  matrisler kümesi olsun,

• ile gösterilen  $\bullet$  ile işlemi tanımlayalım,

$$A \bullet B \equiv (AB - BA) \text{ — sıradan matris çarpımı.}$$

( $A$ , sıfır  $n \times n$  matrisi olsun)

$D_A(B) = A \bullet B$  lineer dönüşümünü tanımlayalım.

$$\begin{aligned} D_A(B \bullet C) &= A \bullet (B \bullet C) = A \bullet (BC - CB) - (BC - CB)A \\ &= A(BC - CB) - (BC - CB)A \end{aligned}$$

$$= ABC - ACB - BCA + CDA$$

diğer yandan,

$$(D_A B) \bullet C + B \bullet (D_A C) = ABC + CBA - BCA - ACB$$

$D_A$ :  $A$  üzerine  $\dagger$  ören.

1.4.5. Tanım.  $A$  ve  $B$  cebri olsun:  $T: A \rightarrow B$  lineer dönüşümü,  $T(\bar{a}\bar{b}) = T(\bar{a})T(\bar{b})$  ise  $T$  bir cebrî homomorfizmi olarak adlandırılır. Bıyıktaf bir cebrî homomorfizmine cebrî izomorfizmi denir.

1.4.6. Örnek:  $A = \mathbb{R}^3$ ,  $B \rightarrow A = \begin{pmatrix} 0 & a_1 & -a_2 \\ -a_1 & 0 & a_3 \\ +a_2 & -a_3 & 0 \end{pmatrix}$  skalarlı  $3 \times 3$  matrisler olsun.

$$T: A \rightarrow B$$

$$T(\vec{a}) = T(a_1, a_2, a_3) = \begin{pmatrix} 0 & a_1 & -a_2 \\ -a_1 & 0 & a_3 \\ a_2 & -a_3 & 0 \end{pmatrix}$$

ile tanımlanan gönderim  $\rightarrow$  lineer bir dönüşüm'dür.

$X$  (vekt. uzayı)  $A$  üzerinde çarpım olsun.  $\rightarrow A$  cebri  $B$  için örn. 1.4.7 aynı ekli işlemi tanımlayalım.  $T$  bir cebir izomorfizmini genişletelim.

• Bir  $A$  cebri  $v \in V = \{e_i\}_1^n$  bazı vektörler olsun.  
vekt. uzayı için

$$\textcircled{I} \quad \bar{e}_i \bar{e}_j = \sum_{k=1}^n C_{ij}^k \bar{e}_k \quad C_{ij}^k \in \mathbb{C}$$

yazılabilir.  $A$  için uygun saptaktır.

1.4.7. Kutu:

herhangi bir vekt. uzay,  $v \in \textcircled{I}$  denklemleri ile çarpım lar tanımlanan bazı vekt. tanımlayarak  $N^3$  adet  $\{C_{ij}^k\}$  sayılarının kümesini seçerek  $V$  yi bir cebre çevirebiliriz.

1.4.8. Örnek:  $n \times n$  matrislerin vekt. uzayını ve  $\{\bar{e}_{ij}\}_{i,j=1}^n$  standart bazını alalım.

$$\bar{e}_{ij} = \begin{cases} 1 & i,j\text{-nci konumda,} \\ 0 & \text{diğer} \end{cases}$$

$$(\bar{e}_{ij})_{ik} = \delta_{ij} \delta_{jk}$$

$$\begin{aligned}
 (\bar{e}_{ij} \bar{e}_{kl})_{mn} &= \sum_r (\bar{e}_{ij})_{mr} (\bar{e}_{kl})_{rn} \\
 &= \sum_r \delta_{im} \delta_{jr} \delta_{kr} \delta_{ln} \\
 &= \delta_{im} \delta_{jk} \delta_{ln} = \delta_{jk} (\bar{e}_{il})_{mn}
 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \bar{e}_{ij} \bar{e}_{kl} = \delta_{jk} \bar{e}_{il} \quad C_{ij,kl}^{mn} \text{ yapı sabitleri}$$

1.4.9 Örnek:  $\{\bar{e}_i\} \in \mathbb{R}^4$

$$\text{sep.} \begin{cases} \bar{e}_i^2 = -\bar{e}_i \bar{e}_i = -\bar{e}_i \bar{e}_i = -\bar{e}_i \bar{e}_i = e_1 \\ \bar{e}_i \bar{e}_j = -\bar{e}_j \bar{e}_i = e_i \quad i=2,3,4 \text{ için} \\ \bar{e}_i \bar{e}_j = \sum_k \epsilon_{ijk} \bar{e}_k \quad i,j=2,3,4 \text{ için} \end{cases}$$

$\mathbb{R}^4$ : assoyatif, non-komütatif cebir, kuaterniyonların cebri

$$\rightarrow \mathbb{H}$$

$\bar{e}_1 \rightarrow 1$ ;  $\bar{e}_2, \bar{e}_3, \bar{e}_4 \rightarrow i, j, k$  ile gösterilir.

$$\begin{aligned}
 q &= x + iy + jz + kw \quad q \in \mathbb{H} \\
 q^* &= x - iy - jz - kw \quad \text{konjugesi} \\
 &\text{d'ün reel kısmı.} \quad \text{q'nun saf kısmı.}
 \end{aligned}$$

1.4.10. Tanım:  $A$  bir cebir,  $A$ 'nın bir  $B$  alt uzayı, tüm elemanlarını çarpmanın içiçer  $\Rightarrow A$ 'nın bir alt cebri olarak adlandırılır. Ekstradan şu örnekle de

tüm  $\bar{a} \in A$  ve  $\bar{b} \in B$  için  $\bar{a}\bar{b}$  içiçer ise  $A$ 'nın sol idealini denir  
 sağ ideal ve iki yönlü ideal de tanımlanabilir.

1.4.11. Konu: Birimli bir cebirde her bir has ideal özgül elemanı içerir.

Gerçekten de her bir has  $(\text{sep})$  ideal,  $\text{sep}(\text{sep})$  bir birim olan elemanı içerir. Bu ideal'in kendisi has bir (alt) ideal içerir. Eğer bir ideal has bir alt ideal içerir  $\Rightarrow$  buna minimal ideal denir.

1.4.12. Örnek,  $C^0(a,b)$ :  $(a,b)$  aralığındaki tüm sürekli reel değerli fonk. ların vekt. uzayı

$f, g \in C^0(a,b)$ ,  $f$  ve  $g$  için tüm  $x \in (a,b)$  için

$$f \cdot g(x) = f(x) \cdot g(x) \text{ ile tanımlanır.}$$

verilen s.b.t. bir  $C \in (a,b)$  noktasında sıfır olan fonk. lar kümesi  $C^0(a,b)$  içerisinde bir ideal oluşturur. Cebir komütatif olduğundan ideal iki yönlüdür.

Bir  $\mathcal{A}$  cebri için,  $\bar{x} \in \mathcal{A}$  al,

$$\mathcal{A} \bar{x} = \{ \bar{a} \bar{x} \mid \bar{a} \in \mathcal{A} \}$$

sol ideal. sep ideal de senne...

iki yönlü ideal:

$$\mathcal{A} \bar{x} \mathcal{A} = \{ \bar{a} \bar{x} \bar{b} \mid \bar{a}, \bar{b} \in \mathcal{A} \}$$

$\bar{x}$  tarafından sağlanabilen idealler olarak adlandırılır.