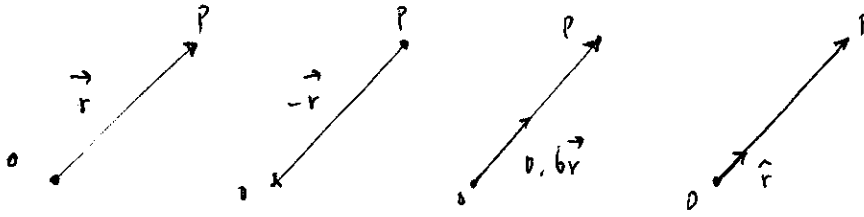


B Ö L Ü M 2

V E K T Ö R L E R

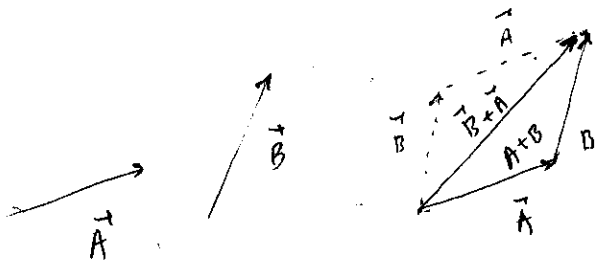
- 10 Fizik kanunlarının vektörler einden formülasyonu, koordinat eksenlerinin seçiminden bağımm,
- 20 Vektör gösterimi az sözcikle öz bir şekilde anlatımı sağlar.



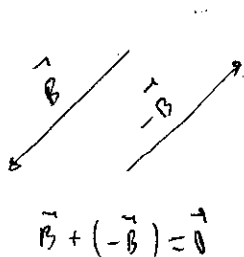
$$\vec{r} = |\vec{r}| \hat{r} = r \hat{r}$$

- ① Fiziksel bir kanunun vektörler ile ifadesi, Euklid geometrisinde kabul edildiği varsayımını içerir. (a.g.)
- ② Büyüklük ve yön olduğu halde vektör olmayan niceliklerde vardır. (a.g.)
- ③ Büyüklüğü olan fakat yön olmayanlara da skaler denir (a.g.)

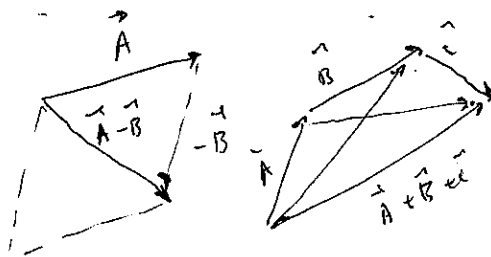
VEKTÖRLERİN TOPLANMASI :



$$\vec{A} + \vec{B} = \vec{B} + \vec{A} \quad (\text{komütatif})$$



$$\vec{B} + (-\vec{B}) = \vec{0}$$



$$\vec{A} + (\vec{B} + \vec{C}) = (\vec{A} + \vec{B}) + \vec{C}$$

(Birleşme)

(2)

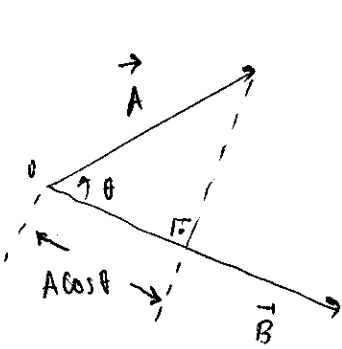
$$k(\vec{A} + \vec{B}) = k\vec{A} + k\vec{B}$$

1. Toplama, paralel kenar kuralını sağlarsa

2. Koordinat sisteminin seçimine bağlı olmayan bir büyüklük ve doğrultusu varsa, o nicelik vektördür.

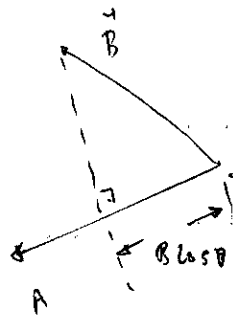
VEKTÖR ÇARPIMLARI:

Skaler Çarpım:



$$\vec{A} \cdot \vec{B} = B(A \cos \theta)$$

$\vec{A} \cdot \vec{B}$



$$\vec{A} \cdot \vec{B} = A(B \cos \theta)$$

$\vec{B} \cdot \vec{A}$

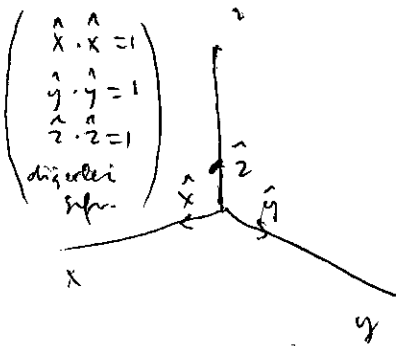
$$\vec{A} \cdot \vec{B} = |\vec{A}| |\vec{B}| \cos(\vec{A}, \vec{B})$$

$$\cos(\vec{A}, \vec{B}) = \cos(\vec{B}, \vec{A})$$

" skaler çarpım da komutatif idiemi
söz konusu değil "

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = \vec{B} \cdot \vec{A}$$

A'nın B doğrultusundaki izdüşümü.



$$\vec{A} = A_x \hat{x} + A_y \hat{y} + A_z \hat{z}, \quad A_x = \vec{A} \cdot \hat{x}$$

$$\vec{A} \cdot \vec{A} = A^2 = A_x^2 + A_y^2 + A_z^2 \Rightarrow A = \sqrt{A_x^2 + A_y^2 + A_z^2}$$

$$\vec{A} = \frac{\vec{A}}{|\vec{A}|} = \frac{A_x}{A} \hat{x} + \frac{A_y}{A} \hat{y} + \frac{A_z}{A} \hat{z} = \left(\frac{\vec{A} \cdot \hat{x}}{A} \right) \hat{x} + \left(\frac{\vec{A} \cdot \hat{y}}{A} \right) \hat{y} + \left(\frac{\vec{A} \cdot \hat{z}}{A} \right) \hat{z}$$

(Bazıların kareleri)

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z$$

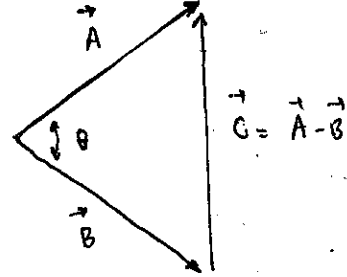
Skaler Çarpım uygulamaları:

1. Kosinüs kuralı: $\vec{A} - \vec{B} = \vec{C}$ olsun.

$$(\vec{A} - \vec{B}) \cdot (\vec{A} - \vec{B}) = \vec{C} \cdot \vec{C}$$

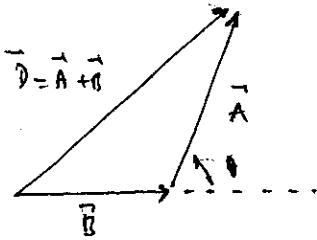
$$A^2 + B^2 - 2\vec{A} \cdot \vec{B} = C^2$$

$$A^2 + B^2 - 2AB \cos(\vec{A}, \vec{B}) = C^2 \quad \text{trigonometrik bağıntıyı verir.}$$



İki vektörün doğrultuları arasındaki açı θ için,

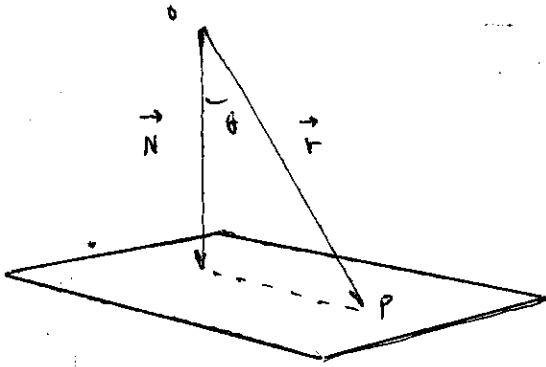
$$\cos(\vec{A}, \vec{B}) = \cos \theta_{AB} = \frac{\vec{A} \cdot \vec{B}}{AB}$$



$$\vec{D} \cdot \vec{D} = (\vec{A} + \vec{B}) \cdot (\vec{A} + \vec{B})$$

$$= A^2 + B^2 + 2AB \cos \theta$$

2. Bir düzlemin denklemleri:



$$\vec{r} \cdot \vec{N} = r N \cos \theta = N^2$$

$$\vec{r} = x\hat{x} + y\hat{y} + z\hat{z}, \quad \vec{N} = N_x\hat{x} + N_y\hat{y} + N_z\hat{z}$$

$$\vec{r} \cdot \vec{N} = (x\hat{x} + y\hat{y} + z\hat{z}) \cdot (N_x\hat{x} + N_y\hat{y} + N_z\hat{z}) = N^2$$

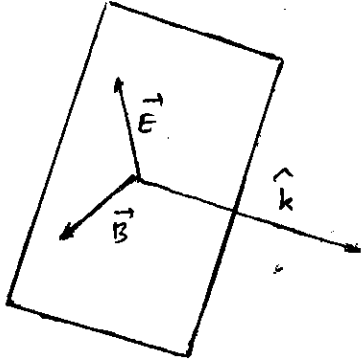
$$\Rightarrow xN_x + yN_y + zN_z = N^2$$

$$x \frac{N_x}{N^2} + y \frac{N_y}{N^2} + z \frac{N_z}{N^2} = 1$$

$$ax + by + cz = 1 \quad \text{Düzlem denklemleri.}$$

4

3. Bir elektromagnetik dalgada elektrik ve magnetik vektörler:



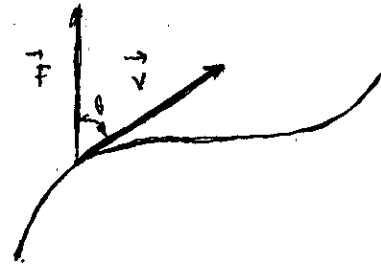
$$\hat{k} \cdot \vec{E} = 0, \quad \hat{k} \cdot \vec{B} = 0, \quad \vec{E} \cdot \vec{B} = 0$$

4. İş yapma hızı

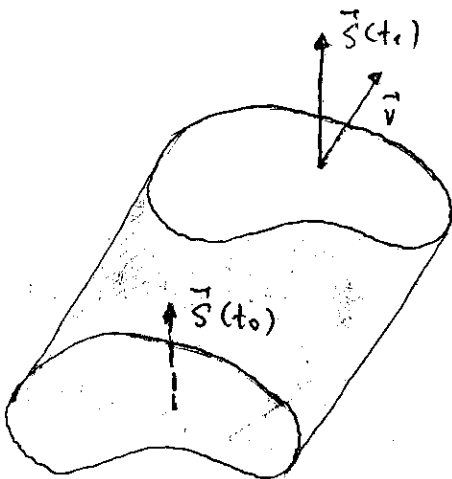
$F v \cos(\vec{F}, \vec{v})$ bir parçacığa etkiyen

$\vec{F}$ kuvvetinin yaptığı işin hızı

$$\vec{F} \cdot \vec{v} = \frac{dW}{dt}$$



5. Hacim değişim hızı



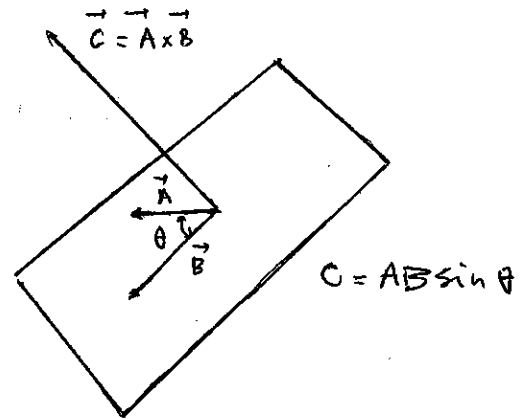
$$\frac{dV}{dt} = \vec{S} \cdot \vec{v}$$

Vektörel çarpım:

$$\vec{C} = \vec{A} \times \vec{B} = C \, AB \sin(\vec{A}, \vec{B})$$

$$\vec{B} \times \vec{A} = -\vec{A} \times \vec{B}$$

$$\vec{A} \times (\vec{B} + \vec{C}) = \vec{A} \times \vec{B} + \vec{A} \times \vec{C} \quad (\text{dağılım})$$



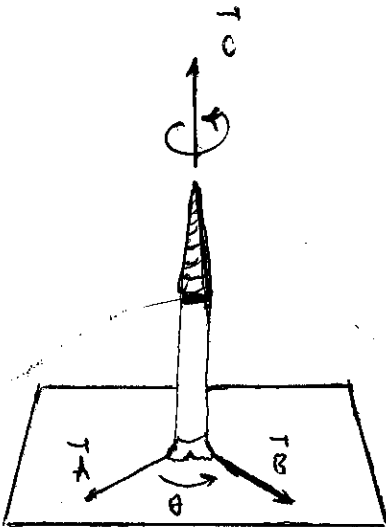
$$\vec{A} \times \vec{B} = (A_x \hat{x} + A_y \hat{y} + A_z \hat{z}) \times (B_x \hat{x} + B_y \hat{y} + B_z \hat{z})$$

$$= \hat{x} (A_y B_z - A_z B_y) + \hat{y} (A_z B_x - A_x B_z)$$

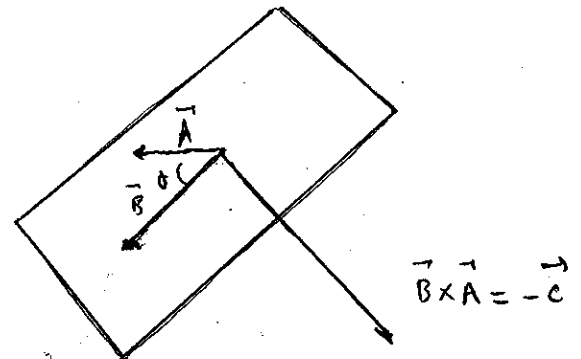
$$+ \hat{z} (A_x B_y - A_y B_x)$$

$$\hat{x} \times \hat{x} = \hat{y} \times \hat{y} = \hat{z} \times \hat{z} = 0$$

$$\hat{x} \times \hat{z} = -\hat{y}, \quad \hat{y} \times \hat{z} = \hat{x} \quad \text{vb. (sağ elli koordinat sistemi)}$$



$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix}$$



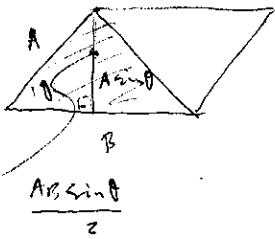
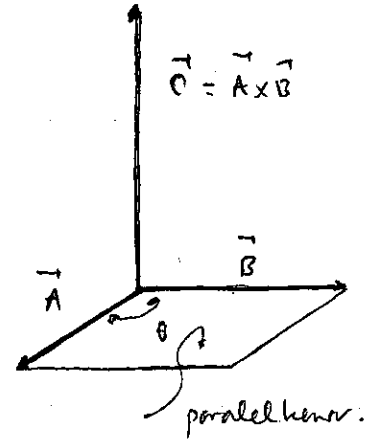
6

Vektörel çarpım uygulamaları:

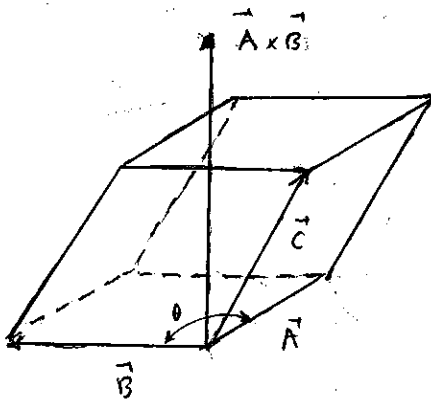
1o Bir paralel kenarın alanı:

$$|\vec{A} \times \vec{B}| = AB |\sin(\vec{A}, \vec{B})|$$

$$\vec{C} = \vec{A} \times \vec{B} = AB |\sin \theta| \vec{C}$$



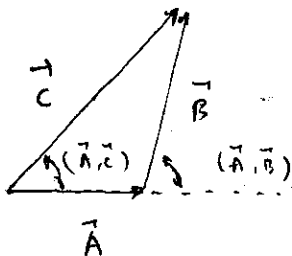
2o Bir paralel yüzün hacmi



$$|(\vec{A} \times \vec{B}) \cdot \vec{C}| = V$$

$$\begin{aligned} \vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) &= (\vec{A} \times \vec{B}) \cdot \vec{C} \text{ (seçildiden)} \\ &= - \vec{A} \cdot (\vec{C} \times \vec{B}) \end{aligned}$$

3o Sinüs teoremi



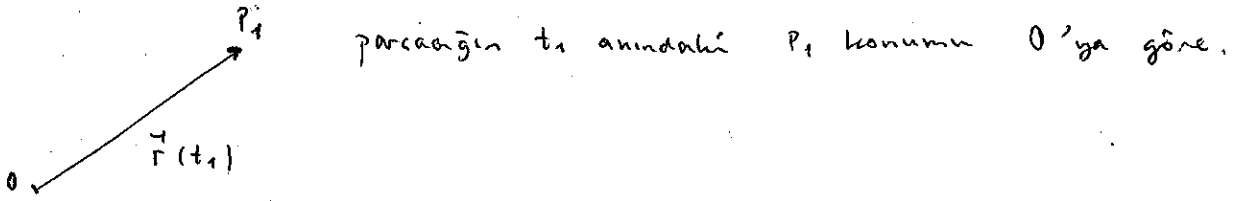
$$\vec{A} \times \vec{C} = \vec{A} \times \vec{A} + \vec{A} \times \vec{B}, \quad \vec{C} = \vec{A} + \vec{B}$$

$$AC \sin(\vec{A}, \vec{C}) = AB \sin(\vec{A}, \vec{B})$$

$$\frac{\sin(\vec{A}, \vec{C})}{B} = \frac{\sin(\vec{A}, \vec{B})}{C}$$

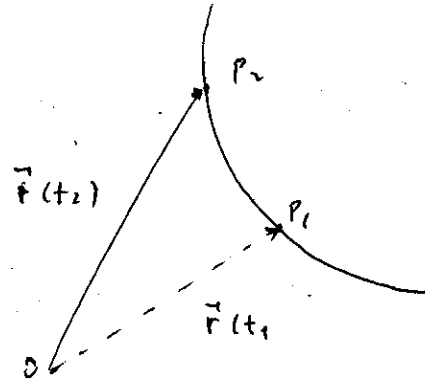
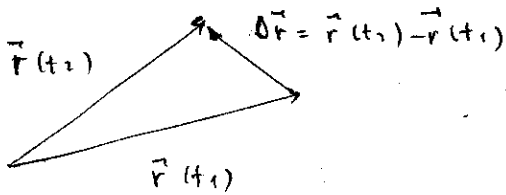
VEKTÖR TÜREVLERİ

Bir parçacığın $\vec{v}$ hızı bir vektördür, ve hız parçacığın yerinin zamanla değişme oranıdır.

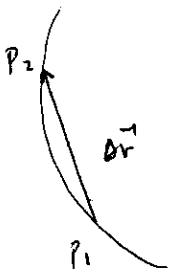


parçacık t_2 anında P_2 'ye gelmiştir.

$$\Delta \vec{r} = \vec{r}(t_2) - \vec{r}(t_1)$$



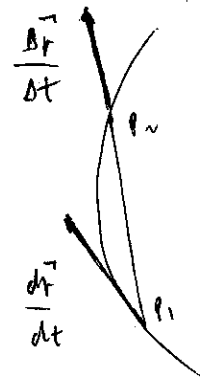
$\Delta \vec{r}$ $P_1 P_2$ kirisidir.



$\frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t}$ $P_1 P_2$ kirisini doğrultusunda bir vektördür. fakat $1/\Delta t$ oranında büyütülmüştür. Δt sıfıra yaklaşıncan P_2, P_1 'e yaklaşır. $P_1 P_2$ kirisini de P_1 noktasındaki teğete yaklaşır.

$$\frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} \rightarrow \frac{d\vec{r}}{dt} \text{ ye yaklaşır.}$$

$$\frac{d\vec{v}}{dt} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} \quad \underline{\vec{r} \text{ 'nin zaman türevi}}$$



$$t = t_2 - t_1 \rightarrow 0$$

8

$$\vec{v}(t) \equiv \frac{d\vec{r}}{dt} \quad \text{hız.} \quad v = |\vec{v}| : \text{sürat (skaler)}$$

$$\vec{r}(t) = x(t)\hat{x} + y(t)\hat{y} + z(t)\hat{z}$$

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{v} = \frac{dx}{dt}\hat{x} + \frac{dy}{dt}\hat{y} + \frac{dz}{dt}\hat{z} = v_x\hat{x} + v_y\hat{y} + v_z\hat{z} \quad \frac{d\hat{x}}{dt} = \frac{d\hat{y}}{dt} = \frac{d\hat{z}}{dt} = 0$$

$$v = |\vec{v}| = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2} \quad \text{Birim vektör zamanla değişmiyor simdi!}$$

$$\vec{r}(t) = r(t)\hat{r}(t)$$

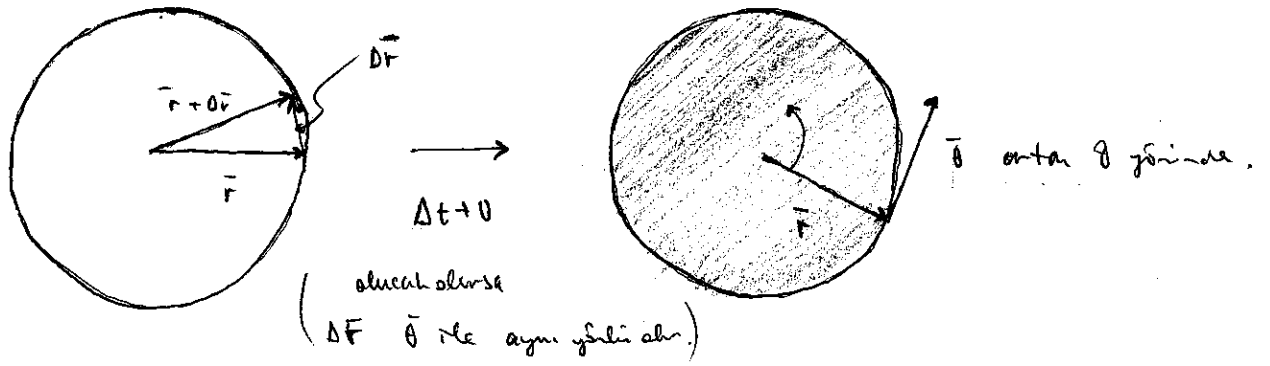
$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{d}{dt} [r(t)\hat{r}(t)] = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{r(t+\Delta t)\hat{r}(t+\Delta t) - r(t)\hat{r}(t)}{\Delta t}$$

$$\begin{aligned} r(t+\Delta t)\hat{r}(t+\Delta t) - r(t)\hat{r}(t) &= \left[r(t) + \frac{dr}{dt}\Delta t \right] \left[\hat{r}(t) + \frac{d\hat{r}}{dt}\Delta t \right] - r(t)\hat{r}(t) \\ &= \Delta t \left(\frac{dr}{dt}\hat{r} + r \frac{d\hat{r}}{dt} \right) + \Delta t^2 \left(\frac{dr}{dt} \frac{d\hat{r}}{dt} \right) \end{aligned}$$

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{dr}{dt}\hat{r} + r \frac{d\hat{r}}{dt} + 0 \quad (\Delta t \rightarrow 0)$$

Bu bir a skaler ile $\vec{b}$ vekt. 'nin çarpımının türevi

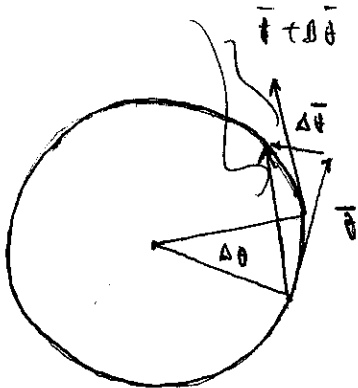
$$\frac{d}{dt} (a\vec{b}) = \frac{da}{dt}\vec{b} + a \frac{d\vec{b}}{dt}$$



Δt ve buna karşılık $\Delta \theta$ sıfıra yaklaşırsa $|\Delta \vec{r}| = |\vec{r}| \Delta \theta = \Delta \theta$ ($|\vec{r}|=1$)

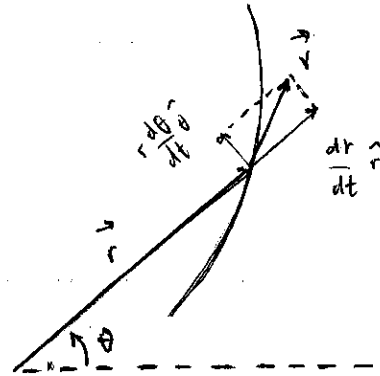
$$\therefore \Delta \vec{r} = \Delta \theta \hat{\theta}, \quad \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} = \frac{\Delta \theta}{\Delta t} \hat{\theta}$$

$\Delta t \rightarrow 0$ limitinde $\frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{d\theta}{dt} \hat{\theta}$



$$\frac{d\hat{\theta}}{dt} = -\frac{d\theta}{dt} \hat{r}$$

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{dr}{dt} \hat{r} + r \frac{d\theta}{dt} \hat{\theta}$$



$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2\vec{r}}{dt^2}$$

Kartezyen bileşenler ile $\vec{a} = \frac{d^2x}{dt^2} \hat{x} + \frac{d^2y}{dt^2} \hat{y} + \frac{d^2z}{dt^2} \hat{z}$

$\vec{a}$ 'yı r ve θ cinsinden bulalım.

(10)

$$\frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2 r}{dt^2} \hat{r} + \frac{dr}{dt} \frac{d\hat{r}}{dt} + \frac{dr}{dt} \frac{d\hat{\theta}}{dt} + r \frac{d^2 \theta}{dt^2} \hat{\theta} + r \frac{d\hat{\theta}}{dt} \frac{d\hat{\theta}}{dt}$$

$$\left. \begin{aligned} \frac{d\hat{r}}{dt} &= \frac{d\theta}{dt} \hat{\theta} \\ \frac{d\hat{\theta}}{dt} &= -\frac{d\theta}{dt} \hat{r} \end{aligned} \right\} \text{ idi } \vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2 r}{dt^2} \hat{r} + \frac{dr}{dt} \frac{d\hat{r}}{dt} + \frac{dr}{dt} \frac{d\hat{\theta}}{dt} + r \frac{d^2 \theta}{dt^2} \hat{\theta} - r \left(\frac{d\theta}{dt} \right)^2 \hat{r}$$

$$= \left[\frac{d^2 r}{dt^2} - r \left(\frac{d\theta}{dt} \right)^2 \right] \hat{r} + \frac{1}{r} \left[\frac{d}{dt} \left(r^2 \frac{d\theta}{dt} \right) \right] \hat{\theta} \quad \text{II}$$

Örnek :

Dairesel hareket . Sabit r yarıçaplı bir çember üzerinde sabit süratle hareket eden bir parçacığın hız ve ivmesini bulmak istiyoruz.

(I) Dairesel bir yörünge $r(t) = r \hat{r}(t)$ ile anlatılabilir. r sabittir ve $\hat{r}$ vektör sabit hızla döner.

(II) problem 2'ye dönülür.

1. Yöntem :

(I) $\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{dr}{dt} \hat{r} + r \frac{d\hat{r}}{dt}$ bize $\vec{v} = r \frac{d\hat{r}}{dt}$ verir (r : sabit)

$$= \omega r \hat{\theta} \quad \omega = \frac{d\theta}{dt} = \dot{\theta} : \text{ağısal hız.}$$

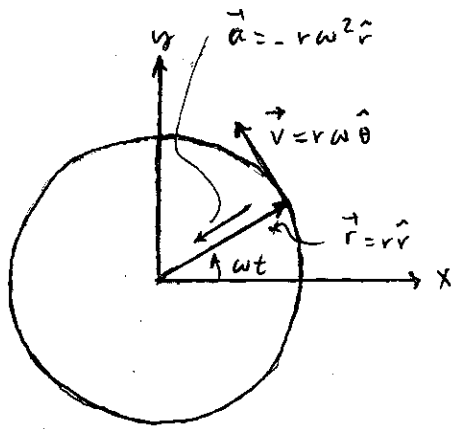
(II) Ağısal hız ω saniyede radyan (rad/s) cinsinden ölçülür ve bu problemde sabittir.

$$\boxed{v = \omega r} \quad (\text{parçacığın sabit hızı})$$

(II) $\rightarrow \boxed{\vec{a} = -r \omega^2 \hat{r}}$ verir.

İvmenin büyüklüğü sabit ve dairenin merkezine yönelmiştir.

2. Yöntem:



$$\vec{r}(t) = r \cos \omega t \hat{x} + r \sin \omega t \hat{y}$$

$$\vec{v}(t) = \frac{d\vec{r}(t)}{dt} = -\omega r \sin \omega t \hat{x} + \omega r \cos \omega t \hat{y}$$

$$v = \sqrt{\vec{v} \cdot \vec{v}} = \omega r$$

$\vec{v} \perp \vec{r}$ olduğu gösterilebilir.

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = -\omega^2 r \cos \omega t \hat{x} - \omega^2 r \sin \omega t \hat{y}$$

$$= -\omega^2 (r \cos \omega t \hat{x} + r \sin \omega t \hat{y})$$

$$= -\omega^2 \vec{r} = -\omega^2 r \hat{r}$$

İsmenin büyüklüğü: $a = \frac{v^2}{r}$ merkezil ivme.

(ff) ω açısal hız ile normal f frekans arasındaki ilişki.

ω : birim zamanda süpürülen radyan sayı.

f : " " ki dolanım sayı.

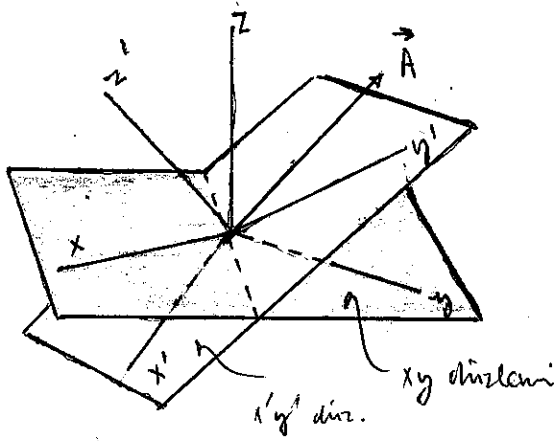
→ Dolanım 2π radyan olduğundan $2\pi f = \omega$

T : bir tam dolanımı tamamlamak için geçen zaman $= \frac{2\pi}{\omega} = \frac{1}{f}$

12

DEĞİŞMEZLER

Koordinat eksenleri seçiminin bağımsız oluşunun fizik kanunlarının önemli bir yanı olduğunu ve bu nedenle vektör gösterimi kullandığımızı söylemiştik.



$$\vec{A} = A_x \hat{x} + A_y \hat{y} + A_z \hat{z}$$

$$\vec{A} = A'_x \hat{x}' + A'_y \hat{y}' + A'_z \hat{z}'$$

$\vec{A}$ değişmezliğine göre A^2 aynı kalır.

$$A_x^2 + A_y^2 + A_z^2 = A'^2_x + A'^2_y + A'^2_z \quad (\text{prb 20})$$

vektörün boyu koordinat sistemlerinin dönüştürülmesi ile değişmez

$\phi(x, y, z)$ skaler alan

$\vec{A}(x, y, z)$ vektörel alan.

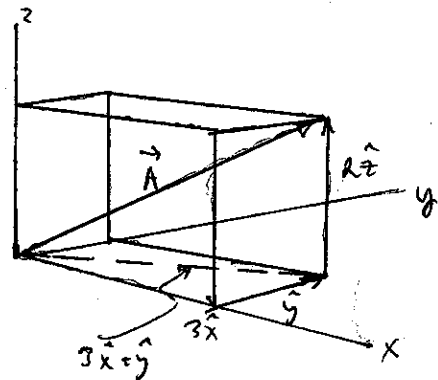
Örnekler :

$$\vec{A} = 3\hat{x} + \hat{y} + 2\hat{z}$$

1. $\vec{A}$ 'nin uzunluğu :

$$A^2 = \vec{A} \cdot \vec{A} = 3^2 + 1^2 + 2^2 = 14$$

$$A = \sqrt{14}$$



2. $\vec{A}$ 'nin xy düzlemi üzerindeki izdüşümünün uzunluğu.

$$3\hat{x} + \hat{y} \text{ izdüşümüdür.} \Rightarrow 3^2 + 1^2 = 10 \Rightarrow A_{xy} = \sqrt{10}$$

(4)

30. xy -düzleminde $\vec{A}$ 'ya dik bir vektör çiziniz.

$\vec{B} = B_x \hat{x} + B_y \hat{y}$ olmalıdır. $\vec{A} \cdot \vec{B} = 0$ olmasını istiyoruz.

$$(3\hat{x} + \hat{y} + 2\hat{z}) \cdot (B_x \hat{x} + B_y \hat{y}) = 0$$

$$\Rightarrow 3B_x + B_y = 0 \Rightarrow \frac{B_y}{B_x} = -3 \quad \vec{B}' \text{ nin uzunluğu bu verilerle bulunmaz}$$

40. $\vec{B}$ vektörünü bulunuz.

$$\vec{B} = B_x (\hat{x} - 3\hat{y})$$

$$\vec{B} = B_x \hat{x} + B_y \hat{y} = B \vec{B}$$

$$B^2 = B_x^2 + B_y^2 = B_x^2 (1^2 + 3^2) = 10 B_x^2$$

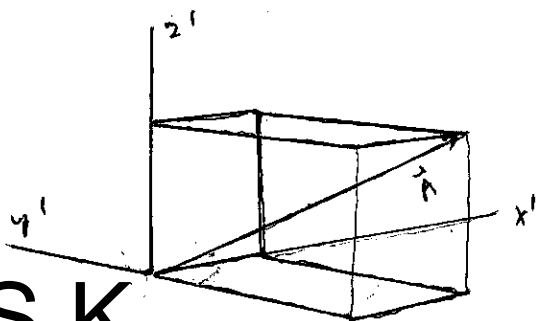
$$\vec{B} = \frac{1}{B_x} \left[\frac{1}{\sqrt{10}} \hat{x} - 3 \frac{1}{\sqrt{10}} \hat{y} \right]$$

(?)

50. $\vec{A}$ vektörü ile $\vec{C} = 2\hat{x}$ vektörünün skaler çarpımı.

$$\vec{A} \cdot \vec{C} = (3\hat{x} + \hat{y} + 2\hat{z}) \cdot 2\hat{x} = 6$$

60. Eski görülen sistemin pozitif y -yönünde bakıldığında bu eksen etrafında saat yönünde $\pi/2$ kadar döndürülmesi ile elde edilen yeni görülen sisteme göre $\vec{A}$ ve $\vec{C}$ vektörleri bulun.



$$\hat{x}' = \hat{y} \quad \hat{y}' = -\hat{x} \quad \hat{z}' = \hat{z}$$

$$\vec{A} = \hat{x}' - 3\hat{y}' + 2\hat{z}' \quad \vec{C} = -2\hat{y}'$$

$$A^2 = 1^2 + 3^2 + 2^2 = \text{ayn.}$$

Değişmez.

70. $\vec{A} \cdot \vec{C} = 6$
Değişmez

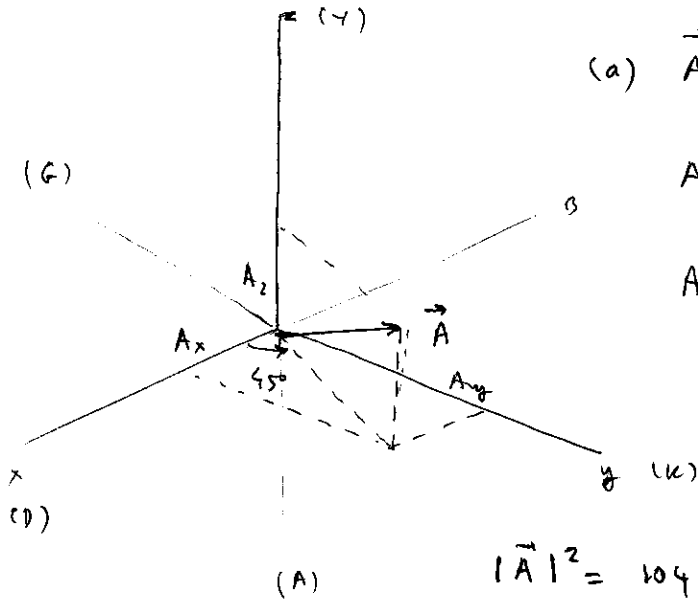
2.1. Yer Vektörleri : x -ekseni Doğu , y -ekseni Kuzey ve z -ekseni Yukarı yön olarak alınız. ve aşağıdaki noktaları gösteren vektörleri bulunuz.

(a) 10km KD ve 2km Y , $\vec{A}$

(b) 5m GD ve 5m A , $\vec{B}$

(c) 1cm KB ve 6cm Y , $\vec{C}$

Her vektörün büyüklüğünü ve o yöndeki birim vektör için bir ifade bulunuz.



(a) $\vec{A} = A_x \bar{x} + A_y \bar{y} + A_z \bar{z}$

$$A_x = 10 \cos 45^\circ = \frac{10}{\sqrt{2}} = A_y$$

$$A_z = 2$$

$$\vec{A} = \frac{10}{\sqrt{2}} \bar{x} + \frac{10}{\sqrt{2}} \bar{y} + 2 \bar{z}$$

$$|\vec{A}|^2 = 104 \Rightarrow A = \sqrt{104} \approx 10.1 \text{ km}$$

$$\vec{A} = A \bar{A} \Rightarrow \bar{A} = \frac{\vec{A}}{A} = \frac{A_x}{A} \bar{x} + \frac{A_y}{A} \bar{y} + \frac{A_z}{A} \bar{z}$$

$$= \frac{10/\sqrt{2}}{\sqrt{104}} \bar{x} + \frac{10/\sqrt{2}}{\sqrt{104}} \bar{y} + \frac{2}{\sqrt{104}} \bar{z}$$

$$= 0.69 \bar{x} + 0.69 \bar{y} + 0.19 \bar{z}$$

(b) $B_x = 5 \cos 45 = \frac{5}{\sqrt{2}} = -B_y$ $B_z = -5$ $B = \sqrt{50} = 7.1 \text{ m}$

$$\vec{B} = 0.5 \bar{x} - 0.5 \bar{y} - 0.7 \bar{z}$$

2030) Vektörlerin Toplanması: Aşağıdaki vektör toplamlarının sonuçlarını sizlerle bulunuz.

(a) Doğu'ya doğru 2 cm'lik bir vektörle, Kuzey Batıya doğru 3 cm'lik bir vektör,

(b) " " 8 cm'lik " " " " " 12 cm " " " "

(c) (a) ve (b)'yi karşılaştırınız ve bir çift vektörün katsayıları olan diğer bir çift vektörün toplamı için bir teorem öneriniz.

(a)

$$\vec{C}_1 = C_x \vec{x} + C_y \vec{y} = \vec{A}_1 + \vec{B}_1$$

$$= (A_{1x} + B_{1x}) \vec{x} + B_{1y} \vec{y}$$

$$A_{1x} = 2 \text{ cm}$$

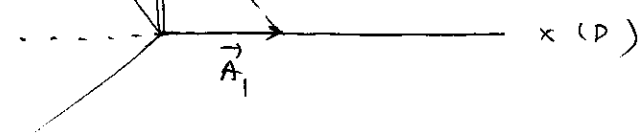
$$B_{1x} = \vec{B}_1 \cdot \vec{x} = B_1 \cos(\vec{B}_1, \vec{x}) = 3 \cos 135^\circ$$

$$B_{1y} = \vec{B}_1 \cdot \vec{y} = B_1 \sin(\vec{B}_1, \vec{y}) = 3 \sin 135^\circ$$

$$\vec{C}_1 = (2 + 3 \cos 135^\circ) \vec{x} + 3 \sin 135^\circ \vec{y}$$

$$= -0.12 \vec{x} + 2.12 \vec{y}$$

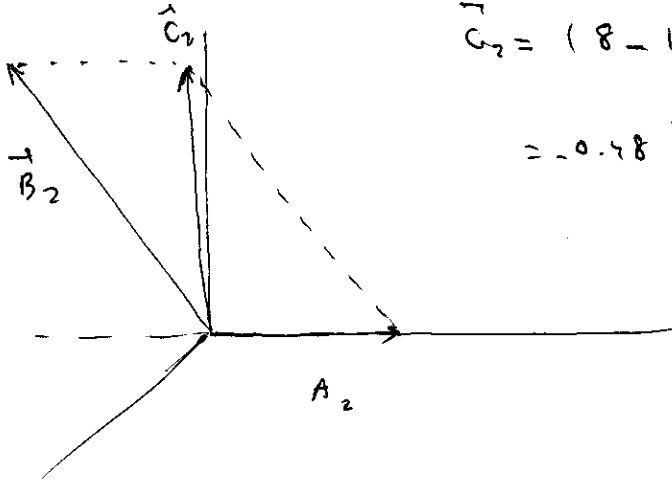
$$|\vec{C}_1| = \sqrt{(-0.12)^2 + (2.12)^2}$$



(b)

$$\vec{C}_2 = (8 - 12 \cos 45^\circ) \vec{x} + 12 \sin 45^\circ \vec{y}$$

$$= -0.48 \vec{x} + 8.48 \vec{y}$$



(c) $\vec{C}_1 + \vec{C}_2$ vektörünü a ile kaymak için her iki vektörü a ile çarpıp topluyor

$$a(\vec{C}_1 + \vec{C}_2) = a\vec{C}_1 + a\vec{C}_2$$

2.5.) İki vektörün skaler ve vektörel çarpımları: $\vec{a} = 3\vec{x} + 4\vec{y} - 5\vec{z}$ ve $\vec{b} = -\vec{x} + 2\vec{y} + 6\vec{z}$ vektörleri veriliyor. Vektör yöntemleri ile aşağıdakileri hesaplayınız.

a) Her vektörün uzunluğunu, b) $\vec{a} \cdot \vec{b}$ skaler çarpımını, c) Aralarındaki açıyı

d) Her vektörün doğrultu kosinüslerini, e) $\vec{a} + \vec{b}$ ve $\vec{a} - \vec{b}$, f) $\vec{a} \times \vec{b}$.

$$(a) \quad |\vec{a}| = \sqrt{(3)^2 + (4)^2 + (-5)^2} = \sqrt{50} \text{ br}, \quad |\vec{b}| = \sqrt{(-1)^2 + (2)^2 + (6)^2} = \sqrt{41} \text{ br}$$

$$(b) \quad \vec{a} \cdot \vec{b} = (3)(-1) + (4)(2) + (-5)(6) = -25$$

$$(c) \quad \vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos(\vec{a}, \vec{b}) \Rightarrow \cos(\vec{a}, \vec{b}) = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}| |\vec{b}|} = \frac{-25}{\sqrt{50} \sqrt{41}} = -0.55 \Rightarrow \theta = 124^\circ$$

$$(d) \quad \cos(\vec{a}, \vec{x}) = \frac{a_x}{|\vec{a}|} = \frac{3}{\sqrt{50}} = 0.4 \quad \cos(\vec{b}, \vec{x}) = -0.2$$

$$\cos(\vec{a}, \vec{y}) = 0.6$$

$$\cos(\vec{b}, \vec{y}) = 0.3$$

$$\cos(\vec{a}, \vec{z}) = -0.7$$

$$\cos(\vec{b}, \vec{z}) = 0.9$$

$$(e) \quad \vec{a} + \vec{b} = (a_x + b_x)\vec{x} + (a_y + b_y)\vec{y} + (a_z + b_z)\vec{z} \\ = 2\vec{x} + 6\vec{y} + \vec{z}$$

$$\vec{a} - \vec{b} = 4\vec{x} + 2\vec{y} - 11\vec{z}$$

$$f) \quad \vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{x} & \vec{y} & \vec{z} \\ 3 & 4 & -5 \\ -1 & 2 & 6 \end{vmatrix} = 34\vec{x} - 13\vec{y} + 10\vec{z}$$

2.6.) Vektör Cebri : İki vektör $\vec{a} + \vec{b} = 11\vec{x} - \vec{y} + 5\vec{z}$ ve $\vec{a} - \vec{b} = -5\vec{x} + 11\vec{y} + 9\vec{z}$ olarak
şekilde veriliyor. (a) $\vec{a}$ ve $\vec{b}$ 'yi bulunuz. (b) $\vec{a}$ ile $(\vec{a} + \vec{b})$ arasındaki
açıyı bulunuz.

$$a) \quad \vec{a} + \vec{b} = 11\vec{x} - \vec{y} + 5\vec{z}$$

$$\vec{a} - \vec{b} = -5\vec{x} + 11\vec{y} + 9\vec{z}$$

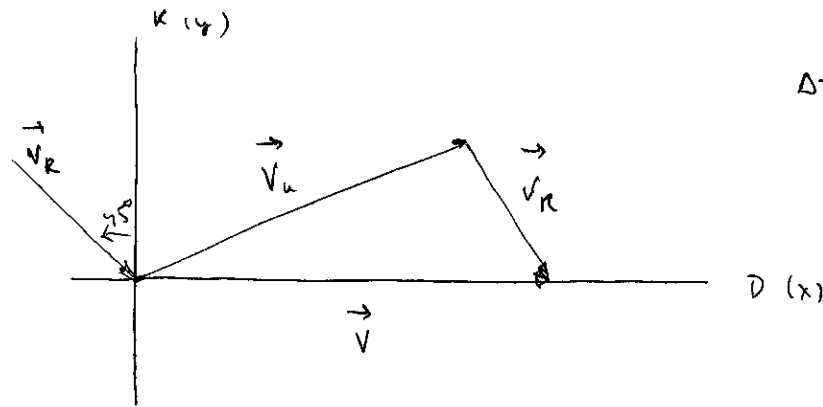
$$\vec{a} = 3\vec{x} + 5\vec{y} + 7\vec{z}$$

$$\vec{b} = 8\vec{x} - 6\vec{y} - 2\vec{z}$$

$$(b) \quad \vec{a} \cdot (\vec{a} + \vec{b}) = |\vec{a}| |\vec{a} + \vec{b}| \cos \theta \quad , \quad |\vec{a}| = \sqrt{83} \quad , \quad |\vec{a} + \vec{b}| = \sqrt{147}$$

$$\cos \theta = \frac{63}{\sqrt{83} \sqrt{147}} \Rightarrow \theta = 55^\circ$$

2.8. Hızların Birleştirilmesi: Bir uçağın pilotu bulunduğu yerin Doğusunda 200 km
uzakta bir noktaya varmak istiyor. Rüzgar Kuzey Batı'dan 30 km/h hızla
esmektedir. Program gereğince istediği noktaya 40 dakikada varması
gerekli. göre uçağın esen havaya göre vektör hızını bulunuz.



$$\Delta t = 40 \text{ dakik} = \frac{2}{3} \text{ saat}$$

$$|\vec{V}_R| = 30 \text{ km/h}$$

$$\vec{V} = \frac{200 \text{ km}}{(\frac{2}{3}) \text{ saat}} \vec{x} = 300 \vec{x}$$

$$\vec{V}_R = 30 (\cos 45^\circ \vec{x} - \sin 45^\circ \vec{y}) = \frac{30}{\sqrt{2}} (\vec{x} - \vec{y})$$

$$\vec{V}_u = \vec{V} - \vec{V}_R = (300 - \frac{30}{\sqrt{2}}) \vec{x} + \frac{30}{\sqrt{2}} \vec{y} = 278 \vec{x} + 21 \vec{y}$$

$$|\vec{V}_u| = 278 \text{ km/h}$$

2090.) Vektör işlemleri : (bağıl yer vektörü) iki parçacık ortak bir kaynaktan

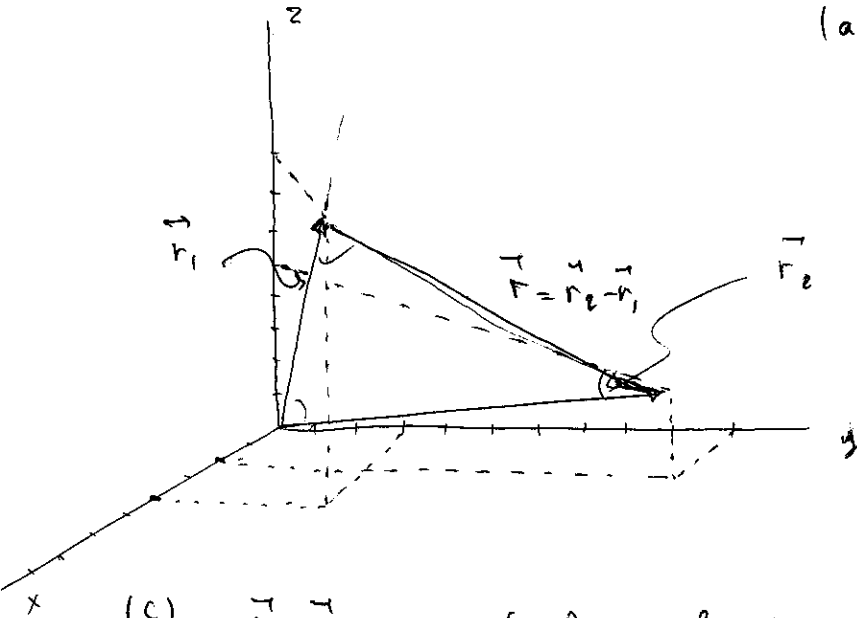
sıkarak belli bir anda $\vec{r}_1 = 4\vec{x} + 3\vec{y} + 8\vec{z}$ ve $\vec{r}_2 = 2\vec{x} + 10\vec{y} + 5\vec{z}$ yerlerini almış

lardır. (a) Parçacıkların yerlerini şekille gösteriniz. ve 2. parçacığın 1. ye göre yerini belirten $\vec{r}$ yerdeğiştirmesi için bir ifade bulunuz. (b) Her vektörün

uzunluğunu bulmak için skaler çarpımı kullanınız. (c) $\vec{v}_1$ vektörden elde edilebilecek

mümkün her çift arasındaki açıyı bulunuz. (d) $\vec{r}$ 'nin $\vec{r}_1$ üzerindeki indirgenmiş

bulunuz e) $\vec{r}_1 \times \vec{r}_2$



$$(a) \quad \vec{r} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1$$

$$= -2\vec{x} + 7\vec{y} - 3\vec{z}$$

$$(b) \quad |\vec{r}_1| = \sqrt{89} = 9.4$$

$$|\vec{r}_2| = \sqrt{129} = 11.3$$

$$|\vec{r}| = \sqrt{62} = 7.9$$

$$(c) \quad \vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2 = r_1 r_2 \cos \theta_{1,2} = 8 + 30 + 40 = 78 \Rightarrow \cos \theta_{1,2} = \frac{78}{9.4 \times 11.3} = 0.734$$

$$\Rightarrow \theta_{1,2} = 42.9^\circ$$

$$\vec{r}_2 \cdot \vec{r} = r_2 r \cos \theta_{r,2} = -4 + 70 - 15 = 51 \Rightarrow \cos \theta_{r,2} = 0.571 \Rightarrow \theta_{r,2} = 55.2^\circ, \theta_{r,1} = 98.7^\circ$$

(d) $\vec{r}$ 'nin $\vec{r}_1$ üzerine indirgenmiş

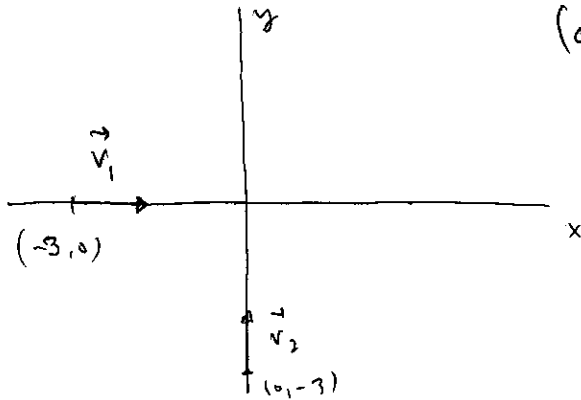
$$\vec{r} \cdot \vec{r}_1 = r r_1 \cos \theta_{r,1} \Rightarrow r \cos \theta_{r,1} = \frac{\vec{r} \cdot \vec{r}_1}{|\vec{r}_1|} = \frac{-11}{9.4} = -1.17$$

$$(e) \quad \vec{r}_1 \times \vec{r}_2 = \begin{vmatrix} \vec{x} & \vec{y} & \vec{z} \\ 4 & 3 & 8 \\ 2 & 10 & 5 \end{vmatrix} = -65\vec{x} - 45\vec{y} + 34\vec{z}$$

2010.) İki parçacığın en yakın uzaklığı: İki parçacık x ve y eksenleri üzerinde karşılıklı olarak $\vec{v}_1 = 2\vec{x}$ cm/s ve $\vec{v}_2 = 3\vec{y}$ cm/s hızları ile hareket ediyorlar.

$t=0$ anında $(x_1 = -3\text{ cm}, y_1 = 0)$, $(x_2 = 0\text{ cm}, y_2 = -3\text{ cm})$ 'de bulunuyorlar.

(a) 2'nin 1'e göre yeri gösteren $\vec{r}_{21} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1$ vektörünü zamanın fonksiyonu olarak bulunuz (b) Bu iki parçacık ne zaman ve nerede birbirine yakındır.



(a) $\vec{r}_1 = \vec{r}_{10} + \vec{v}_1 t$ $t=3^{\text{da}}$

$$= -3\vec{x} + 2t\vec{x} = (2t-3)\vec{x}$$

$$\vec{r}_2 = \vec{r}_{20} + \vec{v}_2 t = -3\vec{y} + 3t\vec{y} = (3t-3)\vec{y}$$

$$\vec{r} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1 = (3t-3)\vec{y} - (2t-3)\vec{x}$$

(b) $\vec{r}$ 'nin minimum olduğu zaman en yakındır.

$$\frac{d}{dt} [|\vec{r}|^2] = \frac{d}{dt} [(3t-3)^2 + (2t-3)^2] = 0$$

$$26t - 30 = 0 \Rightarrow t = \frac{30}{26} = 1.15\text{ s}$$

$$\vec{r}_1 = -0.7\vec{x}$$

$$\vec{r}_2 = 0.45\vec{y}$$

$$\vec{r} = 0.7\vec{x} + 0.45\vec{y}$$

2.12.) $\vec{a} \perp \vec{b}$ için koşul: $|\vec{a} + \vec{b}| = |\vec{a} - \vec{b}|$ ise $\vec{a}$ 'nın $\vec{b}$ 'ye dik olduğunu gösteriniz.

$$|\vec{a} + \vec{b}| = |\vec{a} - \vec{b}| \Rightarrow |\vec{a} + \vec{b}|^2 = |\vec{a} - \vec{b}|^2$$

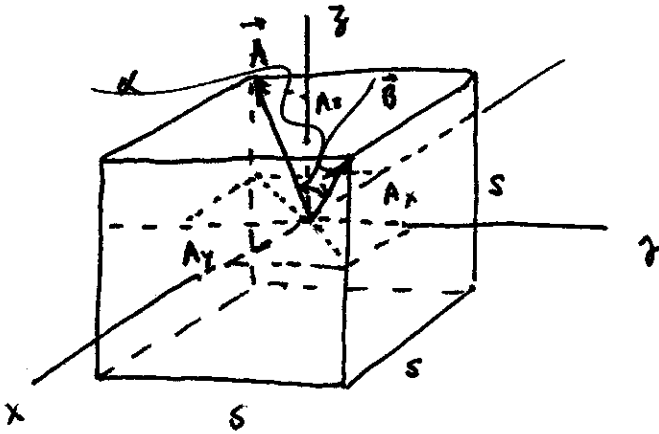
ya da

$$(\vec{a} + \vec{b}) \cdot (\vec{a} + \vec{b}) = (\vec{a} - \vec{b}) \cdot (\vec{a} - \vec{b})$$

$$a^2 + b^2 + 2\vec{a} \cdot \vec{b} = a^2 + b^2 - 2\vec{a} \cdot \vec{b} \Rightarrow 4\vec{a} \cdot \vec{b} = 0, |\vec{a}| \neq |\vec{b}| = 0$$

olduğuna göre $\vec{a} \perp \vec{b}$ olmalı.

2.11.) Bir küpün uzay köşegenleri: Bir küpün iki uzay köşegeni arasındaki açı ne kadardır? (Bir uzay köşegeni, iki köşeyi birleştirir ve küpün içinden geçer. Bir yüzey köşegeni, iki köşeyi birleştirir ve küpün yüzeyinden geçer.)



$$\vec{A} = -\frac{1}{2}s\vec{x} - \frac{1}{2}s\vec{y} + \frac{1}{2}s\vec{z}$$

$$\vec{B} = \frac{1}{2}s\vec{x} + \frac{1}{2}s\vec{y} + \frac{1}{2}s\vec{z}$$

$$|\vec{A}| = \frac{\sqrt{3}}{2}s = |\vec{B}|$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = |\vec{A}||\vec{B}|\cos\alpha \Rightarrow \cos\alpha = \frac{\vec{A} \cdot \vec{B}}{|\vec{A}||\vec{B}|} = \frac{-s^2/4}{(3/4)s^2} = -\frac{1}{3}$$

$$\alpha = 109^\circ$$

2.13.) Paralel ve Dik vektörler: x ve y 'yi o şekilde bulunuz ki,
 $\vec{B} = x\vec{x} + 3\vec{y}$ ve $\vec{C} = 2\vec{x} + y\vec{y}$ vektörlerinin herbiri $\vec{A} = 5\vec{x} + 6\vec{y}$
 vektörüne dik olsun. Şimdi de $\vec{B}$ ve $\vec{C}$ 'nin paralel olduğunu
 ispatlayın. Bir 3. vektöre dik olan iki vektörün 3-boyutlu uzayda
 paralel olmaları zorunludur?

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = (5\vec{x} + 6\vec{y}) \cdot (x\vec{x} + 3\vec{y}) = 5x + 18 = 0 \Rightarrow x = -3.6$$

$$\vec{A} \cdot \vec{C} = (5\vec{x} + 6\vec{y}) \cdot (2\vec{x} + y\vec{y}) = 10 + 6y = 0 \Rightarrow y = -5/3$$

$$\vec{B} \cdot \vec{C} = (-3.6\vec{x} + 3\vec{y}) \cdot (2\vec{x} - \frac{5}{3}\vec{y})$$

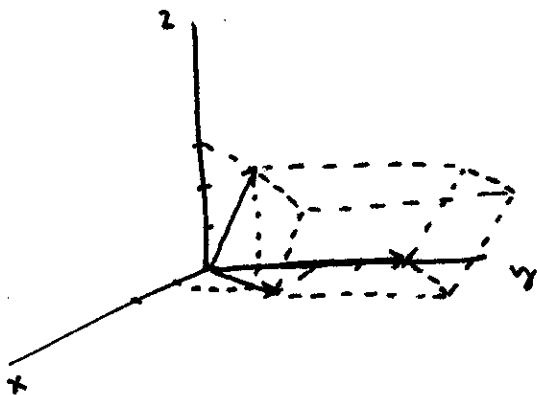
$$= -7.2 - 5.0 = -12.2$$

$$= |\vec{B}| |\vec{C}| \cos(\vec{B}, \vec{C})$$

$$= \sqrt{(3.6)^2 + 9} \sqrt{4 + \frac{25}{9}} \cos(\vec{B}, \vec{C}) = \frac{61}{5} \cos(\vec{B}, \vec{C})$$

$$= 12.2 \cos(\vec{B}, \vec{C}) \Rightarrow \cos(\vec{B}, \vec{C}) = \cos(\pi)$$

2.14.) Paralel Yüzün Hacmi: Bir paralel yüzün kenarları başlangıç nok-
 tasına göre $\vec{x} + 2\vec{y}$, $4\vec{y}$ ve $\vec{y} + 3\vec{z}$ vektörleri ile belirlenmiştir.
 Hacmi bulunuz.



$$V = |(\vec{A} \times \vec{B}) \cdot \vec{C}| \quad \vec{A} \cdot (\vec{C} \times \vec{B}) = \vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C})$$

$$\vec{a} = \vec{x} + 2\vec{y} + 0\vec{z}$$

$$\vec{b} = 0\vec{x} + 4\vec{y} + 0\vec{z}$$

$$\vec{c} = 0\vec{x} + \vec{y} + 3\vec{z}$$

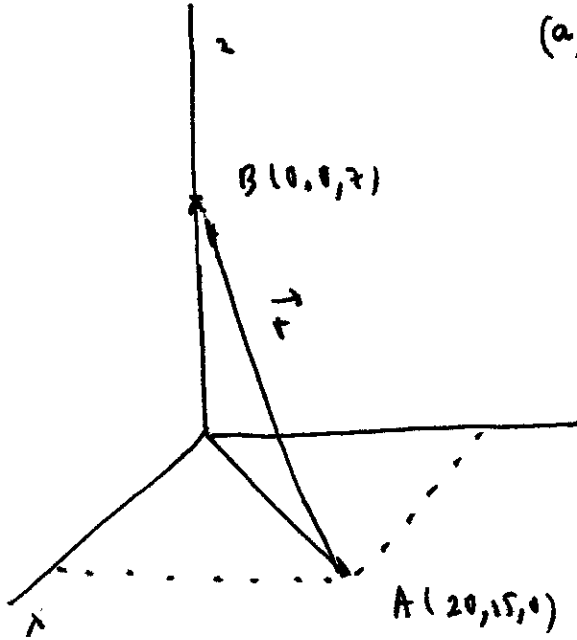
$$\vec{b} \times \vec{c} = \begin{vmatrix} \vec{x} & \vec{y} & \vec{z} \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & 3 \end{vmatrix}$$

$$= 12\vec{x}$$

$$V = (\vec{x} + 2\vec{y}) \cdot 12\vec{x} = 12bx^3$$

2.16.) Kuvvetlerin yaptığı iş: Sabit $\vec{F}_1 = \bar{x} + 2\bar{y} + 3\bar{z}$ (dyn) ve $\vec{F}_2 = 4\bar{x} - 5\bar{y} - 2\bar{z}$

kuvvetleri bir parçacık üzerine birlikte etkiyerek parçacığı $A(20, 15, 0)$ cm noktasından $B(0, 0, 7)$ cm noktasına sürüklemiştir. (a) Parçacık üzerine yapılan iş (erg) ne kadardır? (b) $\vec{F}_1$ ve $\vec{F}_2$ 'nin yaptıkları işi ayrı ayrı bulunuz. (c) Aynı kuvvetlerin etkidini ve parçacığın B'den A'ya gittiğini varsayın.



$$(a) \vec{F}_1 = \bar{x} + 2\bar{y} + 3\bar{z} ; \vec{F}_2 = 4\bar{x} - 5\bar{y} - 2\bar{z}$$

$$\vec{F}_R = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 = 5\bar{x} - 3\bar{y} + \bar{z}$$

$$\vec{r} = -\vec{A} + \vec{B} = -20\bar{x} - 15\bar{y} + 7\bar{z}$$

$$\vec{F}_R \cdot \vec{r} = (5\bar{x} - 3\bar{y} + \bar{z}) \cdot (-20\bar{x} - 15\bar{y} + 7\bar{z})$$

$$= -48 \text{ erg}$$

$$(b) \vec{F}_1 \cdot \vec{r} = -29 \text{ erg} \quad \vec{F}_2 \cdot \vec{r} = -19 \text{ erg}$$

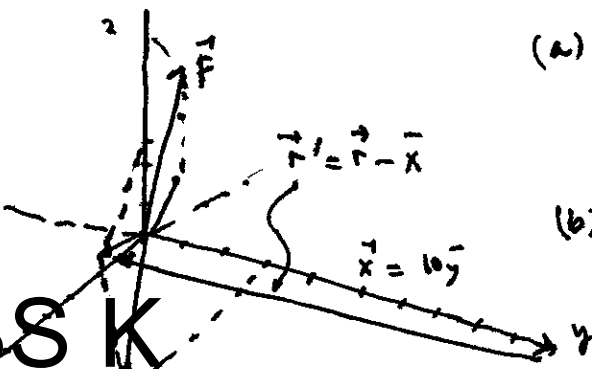
$$(\vec{F}_1 + \vec{F}_2) \cdot \vec{r} = -48 \text{ erg}$$

$$(c) \vec{r}' = -\vec{r} \text{ alırsak. } \vec{F}_R \cdot \vec{r}' = 48 \text{ erg.}$$

2.17.) Bir kuvvetin bir nokta etrafında dönme momenti: $\vec{N} = \vec{r} \times \vec{F}$ ile tanımlanır. Burada $\vec{r}$ verilen noktadan kuvvetin uygulanma noktasına giden vektördür.

$7\bar{x} + 3\bar{y} + \bar{z}$ (cm) noktasına etkiyen $\vec{F} = -3\bar{x} + \bar{y} + 5\bar{z}$ (dyn) kuvvetini düşünün.

(a) Başlangıç etrafındaki dönme momenti dyn-cm cinsinden ne kadardır? (b) $(0, 10, 0)$ etrafındaki dönme mom. i ne kadardır.



$$(a) \vec{N} = \vec{r} \times \vec{F} = \begin{vmatrix} \bar{x} & \bar{y} & \bar{z} \\ 7 & 3 & 1 \\ -3 & 1 & 5 \end{vmatrix} = 14\bar{x} - 38\bar{y} + 16\bar{z}$$

$$(b) \vec{r}' = \vec{r} - \vec{x} = 7\bar{x} - 7\bar{y} + \bar{z}$$

$$\vec{N}' = \vec{r}' \times \vec{F} = -36\bar{x} - 38\bar{y} - 14\bar{z}$$

2-18.) Hız ve ivme (vektör türevleri) Aşağıdaki yer vektörleri ile
belirlenen noktaların hız ve ivmesini bulunuz.

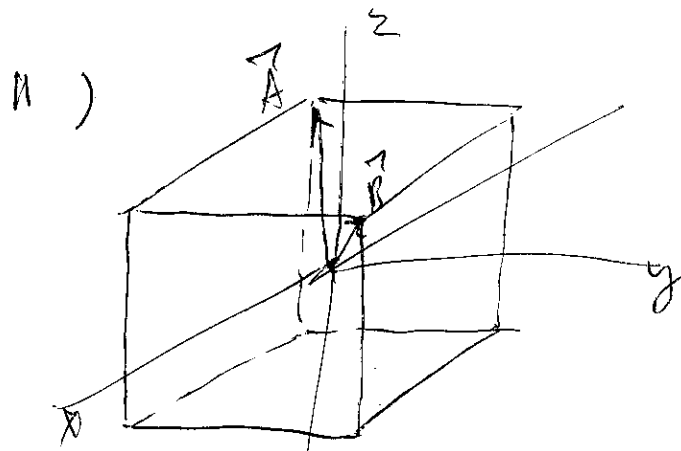
$$(a) \quad \vec{r} = 16t \bar{x} + 25t^2 \bar{y} + 33\bar{z}$$

$$(b) \quad \vec{r} = 10 \sin 15t \bar{x} + 35\bar{y} + e^{6t} \bar{z}$$

$$(a) \quad \vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = 16\bar{x} + 50t\bar{y} \quad \vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = 50\bar{y}$$

$$(b) \quad \vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = 150 \cos 15t \bar{x} + 6e^{6t} \bar{z}$$

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = -2250 \sin 15t \bar{x} + 36e^{6t} \bar{z}$$



$$\vec{A} = -\frac{a}{2}\hat{x} - \frac{a}{2}\hat{y} + \frac{a}{2}\hat{z}$$

$$\vec{B} = \frac{a}{2}(\hat{x} + \hat{y} + \hat{z}) \quad |\vec{A}| = |\vec{B}| = \frac{\sqrt{3}}{2}a$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = -\frac{a^2}{4} = |\vec{A}| |\vec{B}| \cos \alpha$$

12)

$$|\vec{a} + \vec{b}| = |\vec{a} - \vec{b}|$$

$$(\vec{a} + \vec{b}) \cdot (\vec{a} + \vec{b}) = (\vec{a} - \vec{b}) \cdot (\vec{a} - \vec{b})$$

$$4\vec{a} \cdot \vec{b} = 0 \Rightarrow \vec{a} \perp \vec{b}$$

13)

$$\vec{B} = x\hat{x} + 3\hat{y} \quad x \text{ und } y \text{ so gefunden, dass } \left(\frac{\vec{A}}{|\vec{A}|} \right) \cdot \left(\frac{\vec{C}}{|\vec{C}|} \right) = 0$$

$$\vec{C} = 2\hat{x} + y\hat{y}$$

$$\vec{A} = 5\hat{x} + 6\hat{y}$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = 5x + 18 = 0 \Rightarrow x = -3.6$$

$$\vec{A} \cdot \vec{C} = 10 + 6y = 0 \Rightarrow y = -5/3$$

$$\vec{B} \cdot \vec{C} = -10\sqrt{10}/3$$

↑
antiparallel

Hayvan üç boyutlu bir vektörün direnç ve dirençli
ve bir dirençli bir vektörün dirençli dirençli

$$14. \vec{a} = \hat{x} + 2\hat{y} + 3\hat{z}$$

$$\vec{b} = 0\hat{x} + 4\hat{y} + 0\hat{z}$$

$$\vec{c} = 0\hat{x} + \hat{y} + 3\hat{z}$$

$$V = |\vec{a}(\vec{b} \times \vec{c})| = 12 \text{ br}^3$$

$$18) \vec{r} = 16t\hat{x} + 25t\hat{y} + 33t\hat{z}$$

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = 16\hat{x} + 50t\hat{y}$$

$$\vec{a} = 50\hat{y}$$

b) -

$$16. \vec{F}_1 + \vec{F}_2 = 5\hat{x} - 3\hat{y} + \hat{z}$$

$$\vec{r}_1 = (0\hat{x} + 0\hat{y} + 7\hat{z})$$

$$\vec{r}_2 = (20\hat{x} + 15\hat{y} + 0\hat{z})$$

$$(\vec{F}_1 + \vec{F}_2) \cdot (\vec{r}_2 - \vec{r}_1) = -48 \text{ erg}$$

$$b) \vec{F}_1 \cdot \vec{r} = -29 \text{ erg} \quad (\vec{F}_1 + \vec{F}_2) \cdot \vec{r} = -48 \text{ erg}$$

$$\vec{F}_2 \cdot \vec{r} = -19 \text{ erg}$$

$$c) \vec{r}' = -\vec{r} \Rightarrow W = -W = 48 \text{ erg}$$

$$17.) \vec{N} = \vec{r} \times \vec{F} = \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ 14 & -38 & 14 \\ 0 & 10 & 0 \end{vmatrix} = 14\hat{x} - 38\hat{y} + 14\hat{z} \text{ dyne-cm}$$

$$b) \vec{r}' = (7\hat{x} + 7\hat{y} + \hat{z}) - (0\hat{x} + 10\hat{y} + 0\hat{z}) = 7\hat{x} - 3\hat{y} + \hat{z}$$

$$\vec{N} = \vec{r}' \times \vec{F} = -36\hat{x} - 38\hat{y} - 14\hat{z}$$