

BÖLÜM 3

BAZI MOLEKÜLLERİN ENERJİ SPECTRUMU

III.1 Titresen moleküllerin enerji düzeyleri arasındaki geçişler:- Osilatör modelinin sınırları.

Kararlı durumdaki bir kuantum sistemi (Λ_n) dış kuvvetler etkinden önce bu durumda kalacaktır. [iç ve dış elektromagnetik alanlar]

- Kesikli enerji durumları için sist. bir durumdan diğerine geçer.

$E_n \rightarrow E_m$: $E_n - E_m$: soğumulan ya da yayılan enerji farkı.

$$\nu_{nm} = \frac{E_n - E_m}{h} : \text{elekt. magnetik alanın frekansı.}$$

- İki durum arasındaki geçişler $\vec{D}$ (top. elektr. yerdeğiştirme op.) iki durum arasında sıfırca elektromagnetik ışının etkisi altında meydana gelemez.

$$D_{mn} = \langle m | \vec{D} | n \rangle = 0 \Rightarrow \text{geçiş yok.}$$

Bu gibi bir geçiş için olasılık ve böylece yayılan (ya da soğumulan) elekt. magnetik ışının şiddeti matris elemanının modülünün karesi ile orantılıdır.

CO.: Elektrik dip. mom. vardır. (çünkü negatif ve pozitif yüklerin merkezleri çakışmaz)

Dip. mom.: negatif yüklerin merkezinden pozitif yüklerin merkezine bir vekt.

$$\vec{D} = q \vec{d}$$

$\vec{D}_0$: daimi dip. mom. (moleküllerin çekirdekler arası eksenleri boyunca uzanır.)

Çekirdekler arası mesafe değişir ise $\vec{D}$ de değişir.

$$\vec{D} = \vec{D}_0 + q \vec{x}$$

(Not: $O_2, N_2, \dots$ gibi aynı atomlu moleküllerde $\vec{D} = 0$)

○ Q.M. de

$$\vec{D} = \vec{D}_0 + q \vec{Q}$$

$E_n \rightarrow E_m$ geçişinde kendiliğinden dipol yayılımı için birim zamandaki geçiş olasılığı (şiddeti) A_{nm}

$$A_{nm} = \frac{4}{3\hbar c^3} \omega_{nm}^3 |\vec{D}_{nm}|^2$$

○ ile verilir. $\omega_{nm} = \frac{E_n - E_m}{\hbar}$

$$|\vec{D}_{nm}|^2 = \frac{1}{\dim(\Lambda_n \mathcal{X})} \text{Tr}(\Lambda_n \vec{D} \cdot \Lambda_m \vec{D})$$

$$= \frac{1}{\dim(\Lambda_n \mathcal{X})} \sum_{i=1}^3 \sum_{\mu, \nu} |\langle \mu, m | D_i | n, \nu \rangle|^2$$

$(\mu, \nu) \equiv \mu$ ile aynı $\left\{ \begin{array}{l} \text{farklı } \Lambda_n \mathcal{X} \\ \text{ve } \Lambda_m \mathcal{X} \text{ 'yi etiketler.} \end{array} \right.$

Tele bozulan durumla ilgilenirsek $|\langle m | D | n \rangle|^2$.

Q.M. sel sist. için D 'nin matris elemanlarının çoğu sıfırdır
(seçim kuralı)

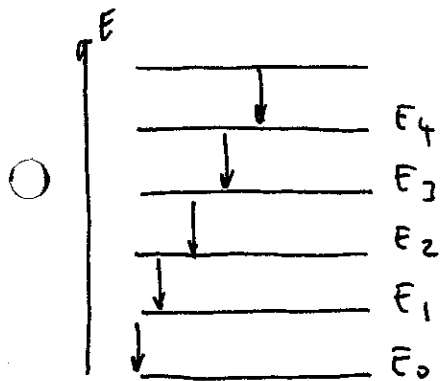
$$\langle m | D | n \rangle = q \langle m | Q | n \rangle$$

$$= q \sqrt{\frac{\hbar}{2\mu\omega}} \left\{ \sqrt{n} \langle m | n-1 \rangle + \sqrt{n+1} \langle m | n+1 \rangle \right\}$$

○ Harmonik salıncı için seçim kuralı: $n-m = \pm 1$.

Zayıf ($E_n > E_m$), soğutulan ($E_n < E_m$) ışığın frekansı,

$$\nu_{nm} = \frac{E_n - E_m}{\hbar} = \frac{\hbar\omega}{\hbar} \left[\left(n + \frac{1}{2}\right) - \left(m + \frac{1}{2}\right) \right] = \frac{\omega}{2\pi}$$



Deneyyel sonuçlar: CO.

$$\Delta E = 0.265 \text{ eV}$$

$$\nu = \frac{\Delta E}{\hbar} = 6.4 \times 10^{13} \text{ s}^{-1}, \quad \lambda = \frac{c}{\nu} = 4.66 \mu$$

$$(1 \mu = 10^{-4} \text{ cm} \quad 1 \text{ \AA} = 10^{-8} \text{ cm} = 10^{-4} \mu)$$

$\nu = 2140 \text{ cm}^{-1}$ (infrared) kızıl ötesi bölge kız. spekt.

II. 2. Rijid Rotatör.

klasik rotatör : $(p_i, x_i) \rightarrow (P_i, Q_i)$

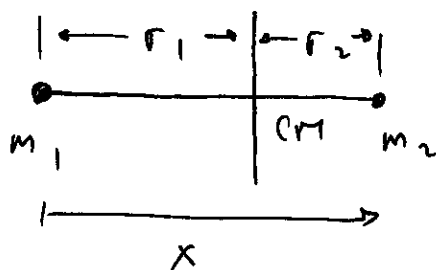
$$E = \frac{1}{2} I \omega^2$$

$$[P_i, Q_j] = \frac{\hbar}{i} \delta_{ij} I$$

$$[Q_i, Q_j] = [P_i, P_j] = 0$$

$$\omega = 2\pi\nu_{\text{rot.}} \quad \vec{L} = I \vec{\omega} \quad \left\{ \begin{array}{l} E = \frac{L^2}{2I} \end{array} \right.$$

○



$$I = m_1 r_1^2 + m_2 r_2^2$$

$$r_1 = \frac{m_2}{m_1 + m_2} x, \quad r_2 = \frac{m_1}{m_1 + m_2} x$$

$$\Rightarrow I = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} x^2 = \mu x^2$$

○ $\vec{X} \equiv (x_1, x_2, x_3) \quad \left\{ \begin{array}{l} \mu \text{ 'min' used. we mom. / u.} \end{array} \right.$
 $\vec{P} \equiv (p_1, p_2, p_3)$

$$\vec{L} = \vec{X} \times \vec{P} \quad \text{L.M etraf. addi.} \\ \text{acised mom.}$$

$$\vec{L}_i = \epsilon_{ijk} x_j p_k$$

Q.M.

$$\vec{L} = \vec{Q} \times \vec{P} \Rightarrow L_i = \epsilon_{ijk} Q_j P_k$$

$$[P_k, Q_j] = \frac{\hbar}{i} \delta_{kj}$$

$$H = \frac{1}{2I} L^2 = \frac{1}{2I} L_i L_i \quad (L \text{ u. } H \text{ hermitisch})$$

$$\begin{cases} L_i^\dagger = \epsilon_{ijk} P_k^\dagger Q_j^\dagger = \epsilon_{ijk} P_k Q_j \\ = \epsilon_{ijk} Q_j P_k = L_i \end{cases}$$

$$\begin{aligned} [L_i, L_\ell] &= \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmn} [Q_j P_k, Q_m P_n] \\ &= \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmn} (Q_j [P_k, Q_m P_n] + [Q_j, Q_m P_n] P_k) \\ &= \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmn} \left\{ Q_j ([P_k, Q_m] P_n + Q_m [P_k, P_n]) \right. \\ &\quad \left. + (Q_m [Q_j, P_n] + [Q_j, Q_m] P_n) P_k \right\} \\ &= \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmn} \left\{ Q_j P_n \frac{\hbar}{i} \delta_{km} - Q_m P_k \frac{\hbar}{i} \delta_{jn} \right\} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= \frac{\hbar}{i} \left\{ \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmn} Q_j P_n - \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmn} Q_m P_k \right\} \\ &\quad \quad \quad \delta_{km} \quad \delta_{jn} \\ &= \frac{\hbar}{i} \left\{ \epsilon_{ijk} \epsilon_{eln} Q_j P_n - \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmj} Q_m P_k \right\} \\ &\quad \quad \quad j \rightarrow m \quad k \rightarrow n \\ &= \frac{\hbar}{i} \left\{ \epsilon_{imk} \epsilon_{eln} Q_m P_n - \epsilon_{ijn} \epsilon_{lmj} Q_m P_n \right\} \\ &= \frac{\hbar}{i} (\epsilon_{imk} \epsilon_{eln} - \epsilon_{ijn} \epsilon_{lmj}) Q_m P_n \end{aligned}$$

↺ 4.7t $(j \leftrightarrow k)$ $\epsilon_{ijn} \epsilon_{kmh}$

$$[L_i, L_e] = \frac{\hbar}{i} (\epsilon_{imk} \epsilon_{lkn} - \epsilon_{ijn} \epsilon_{emj}) Q_m P_n$$

$$= \frac{\hbar}{i} (\epsilon_{imk} \epsilon_{lnp} + \epsilon_{ink} \epsilon_{lpm}) Q_m P_n$$

Özellik: $\epsilon_{imk} \epsilon_{lnp} = \delta_{in} \delta_{mp} - \delta_{mn} \delta_{ip}$

$\epsilon_{ink} \epsilon_{lpm} = \delta_{il} \delta_{mp} - \delta_{im} \delta_{lp}$

$\epsilon_{imk} \epsilon_{lnp} + \epsilon_{ink} \epsilon_{lpm} = \delta_{in} \delta_{mp} - \delta_{im} \delta_{np}$

$= -\epsilon_{iek} \epsilon_{lpm} \rightarrow \delta_{im} \delta_{pn} - \delta_{in} \delta_{pm}$

$[L_i, L_e] = i\hbar \underbrace{\epsilon_{iek} \epsilon_{lpm}}_{L_k} Q_m P_n$

$= i\hbar \epsilon_{iek} L_k$

○ 3-boyutlu fiziksel uzayda klasik extended s/v parçacık $\begin{cases} p_i & \text{momentum} \\ \alpha_i & \text{ailesinin (spin)} \end{cases}$

(x_i, α_i) elemanları

Q.M. extended parçacık; p_i, α_i

$[\alpha_i, \alpha_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} \alpha_k$

$[p_i, p_k] = i\hbar \epsilon_{ikl} p_l$

III.3. Acısal Mom. Cebri:

$J_i^\dagger = J_i$ 'yi sağlayan $[J_i, J_k] = i\hbar \epsilon_{ik\ell} J_\ell$ denkleminin bütün mümkün çözümlerini bulacağız. J ari içinde bu koşulu sağlayan bütün lineer uzayları kuracağız. Bu uzaylarda en azından J_3 'ün bir özvektörü olduğunu varsayacağız.

J_i ($i=1,2,3$) ile çalışmak yerine,

$$H_3 = \frac{1}{\hbar} J_3 ; H_+ = \frac{1}{\hbar} (J_1 + iJ_2) ; H_- = \frac{1}{\hbar} (J_1 - iJ_2)$$

lineer birleştirmeleri alırız. $J_i^\dagger = J_i$ Hermitsellik koşulu:

$$H_3^\dagger = H_3 ; H_+^\dagger = H_- ; H_-^\dagger = H_+ \text{ olur.}$$

$$[J_i, J_k] = i\hbar \epsilon_{ik\ell} J_\ell \Rightarrow \begin{cases} [H_3, H_\pm] = \pm H_\pm \\ [H_+, H_-] = 2H_3 \end{cases}$$

$$J^2 = \hbar^2 H^2 = \hbar^2 (H_+ H_- + H_3^2 - H_3) = \hbar^2 (H_- H_+ + H_3^2 + H_3)$$

$$\Rightarrow [H^2, H_3] = 0 \quad [H^2, H_\pm] = 0$$

Genel olarak $[H^2, A] = 0$

BS K $A = aI + a^i J_i + a^{ij} J_i J_j + a^{ijk} J_i J_j J_k + \dots$

$[H^2, A] = 0$ özelliğinden dolayı, H^2 ve $J^2 \in \mathcal{E}(SU(2))$ cebri-
nin invariant operatörleri (Casimir op.leri) adını alır.

Şimdi $\mathcal{E}(SU(2))$ 'nin tüm merdiven temsillerini bulacağız.

Özdeğeri c olan H^2 'nin bir özvektörü $f = f^c$ vektörü olsun:

$$H^2 f = c f$$

○

H^2 , yukarıdaki formda her A ile sıra değiştiğinden, Af de
 H^2 'nin c özdeğerli bir özvektörüdür.

İsp: $H^2 Af = A H^2 f = c Af$

Şimdi de f 'yi H_3 'ünde bir özvektörü olacak şekilde seçeriz.
ve özdeğerine m deriz. Normalize edilmiş özvektörü $f_m = f_m^c$ ile
göstereyim.

○

$$H_3 f_m = m f_m \quad (f_m, f_m) = 1.$$

[f_m : ağırlıklı vektörler, m : ağırlık]

İki operatörün aynı anda bir özvektörü olan bir vektör seçmek
ancak bu iki operatör sıra değiştiği ise mümkündür:

$$H^2 H_3 f_m = H_3 H^2 f_m$$

Şimdi $f_{m\pm} = H_{\pm} f_m$ tanımlayalım.

Ve şunu hesaplayalım: $[H_3, H_{\pm}] = \pm H_{\pm}$ ini!

$$\begin{aligned} H_3 f_{m\pm} &= H_3 H_{\pm} f_m = (H_{\pm} H_3 \pm H_{\pm}) f_m \\ &= (H_{\pm} m \pm H_{\pm}) f_m = (m \pm 1) H_{\pm} f_m \\ &= (m \pm 1) f_{m\pm} \end{aligned}$$

Böylece $f_{m\pm}$, H_3 'ün bir özvektörüdür. ve özdeğerleri de $(m \pm 1)$ dir.

○

f 'ün bazı özellikleri :

1. c sayısı negatif değildir.

ispt:
$$c = (f_m, H^2 f_m) = \frac{1}{\hbar^2} (f_m, (J_1^2 + J_2^2 + J_3^2) f_m)$$

$$= \frac{1}{\hbar^2} (4 J_1^2 f_m^2 + J_2^2 f_m^2 + J_3^2 f_m^2) \geq 0$$

○ 2. H_3 'ün herhangi bir m özdeğeri $m^2 \leq c$ 'dir.

ispt:
$$0 \leq \hbar^{-2} \{ (J_1 f_m, J_1 f_m) + (J_2 f_m, J_2 f_m) \}$$

$$= \hbar^{-2} \{ (f_m, J^2 f_m) - (f_m, J_3^2 f_m) \}$$

$$= \hbar^{-2} \hbar^2 (c^2 - m^2) \underbrace{\|f_m\|^2}_1$$

$$c^2 - m^2 \geq 0$$

H_3 ve H^2 'nin keyfi bir f_m^c özvektörü ile başlar ve H_+ 'ın

ardışık olarak uygularsak H_3 'ün yeni özvektörlerini elde ederiz.

② Özelliği nedeni ile, sonlu bir adımın sonra, H_3 'ün en büyük ℓ özdeğeri f_ℓ^c özvektörüne varmalıyız.

$$f_{\ell+}^c = H_+ f_\ell^c = 0$$

$$H^2 f_\ell^c = (H_3^2 + H_3) f_\ell^c = \ell(\ell+1) f_\ell^c$$

○ Sonuç olarak, H^2 'nin c özdeğeri ve H_3 'ün en büyük ℓ özdeğeri $c = \ell(\ell+1)$ ile bağlanır.

$(H^2 \text{ ve } H_3) \rightarrow (c, m)$ yerine (ℓ, m) alacağız.

Benzer olarak $f_{\mu-}^c = H_- f_\mu^c = 0$

$$\circ H^2 f_\mu^c = (H_3^2 - H_3) f_\mu^c = \mu(\mu-1) f_\mu^c$$

$\ell(\ell+1) = \mu(\mu-1)$ denkleminin $\ell(\ell+1) \geq m^2$ koşulunu sağlayan tek çözümü $\mu = -\ell$ 'dir.

Böylece, f_ℓ^c vektörü ile başlarsak ve ona ardışık olarak H_- 'yi

uygular ve normalize edersek şu vektörler dizisini elde ederiz.

$$f_{l-1}^l = (\alpha_l)^{-1} \pi_- f_l^l$$

$$f_{l-2}^l = (\alpha_{l-1})^{-1} \pi_- f_{l-1}^l$$

⋮

$$f_{l-(l-m)}^l = (\alpha_{l-(l-m)})^{-1} \pi_- f_{l-(l-m)}^l$$

$$f_{m-1}^l = (\alpha_m)^{-1} \pi_- f_m^l$$

○
$$\alpha_m = \sqrt{(\pi_- f_m^l, \pi_- f_m^l)}$$

sonuçta en küçük μ ağırlığı olan vektöre ulaşırız :

$$f_\mu^l = (\alpha_{\mu+1})^{-1} \pi_- f_{\mu+1}^l$$

$\mu = -l$ iken yukarıdaki dizi $2l+1$ vektörümüz vardır :

○ $f_m^l : m = l, l-1, l-2, \dots, -l+1, -l.$

bu $(f_m^l, f_m^l) = \delta_{mm}$ 'yi sağlar.

$2l+1$ vektörlerin sayısı olduğundan tam olmaktadır. Dolayısıyla

$$l = 0, \frac{1}{2}, 1, \frac{3}{2}, \dots$$

Verilen bir l için birbirine dik olan $2l+1$ tane f_m^l vardır. bunlar bir uzay üzer ve bu uzay $\mathcal{R}^l$ ile adlandırılır.

$$\mathcal{Q}^l = \left\{ f : f = \sum_{m=-l}^{+l} a^m f_m^l \right\}$$

α_m normalization sbt. i.:

$$\begin{aligned} \alpha_m \bar{\alpha}_m &= (\pi_- f_m, \pi_- f_m) = (f_m, \pi_+ \pi_- f_m) \\ &= (f_m, (\pi^2 - \pi_3^2 + \pi_3) f_m) = l(l+1) - m^2 + m \\ \Rightarrow \alpha_m &= \sqrt{l(l+1) - m(m-1)} \\ &= \sqrt{(l+m)(l-m+1)} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \pi_- f_m^l = \sqrt{(l+m)(l-m+1)} f_{m-1}^l = \alpha_m f_{m-1}^l$$

$$\circ \pi_+ f_m^l \propto f_{m+1}^l$$

$$\pi_+ f_m^l = \beta_m f_{m+1}^l$$

$$\begin{aligned} \bar{\beta}_m (f_{m+1}^l, f_{m+1}^l) &= (\pi_+ f_m^l, f_{m+1}^l) = (f_m^l, \pi_- f_{m+1}^l) \\ &= \alpha_{m+1} (f_m^l, f_m^l) \end{aligned}$$

$$\bar{\beta}_m = \alpha_{m+1} = \sqrt{(l+m+1)(l-m)} = \beta_m$$

$$\pi_+ f_m^l = \sqrt{(l-m)(l+m+1)} f_{m+1}^l = \alpha_{m+1} f_{m+1}^l$$

Özet:

l 'nin her değeri için, f_m^l ($m = -l, \dots, +l$) aih vektörleri tarafından gerilen bir $\mathcal{R}^l$ uzayı vardır. Bu uzayda π_+ , π_- ve

π_3 op. ewelli sağıntılar ile verilmişlerdir. Böylece $A \in \mathcal{E}(SU(2))$

nin $f \in \mathcal{R}^l$ 'ye uygulanışı belirlenir. Her l için farklı

bir operatör vardır: $\pi_+^{(l)}$, $\pi_-^{(l)}$, $\pi_3^{(l)}$:



$\mathcal{R}^l$: $\mathcal{E}(SU(2))$ 'nin indirgenemez temsil uzayı.

Bu uzayda; π_+ , π_3 ve π_- op. 'leri,

$$\pi_3 f_m = m f_m$$

$$\pi_- f_m^l = \sqrt{(l+m)(l-m+1)} f_{m-1}^l = \alpha_m f_{m-1}^l$$

$$\pi_+ f_m^l = \sqrt{(l-m)(l+m+1)} f_{m+1}^l = \alpha_{m+1} f_{m+1}^l$$

ile temsil edilirler. Bunlar, π_+ , π_- ve π_3 'lerin $(2l+1)$ boyutlu indirgenemez temsilleridir. Bunlar, l 'ye bağlıdır.

$l = 0, 1/2, 1, \dots$ için farklı operatörler vardır.

$\mathbb{R}^l \xrightarrow{\pi^l} \mathbb{R}^{l'}$ Yok!!!

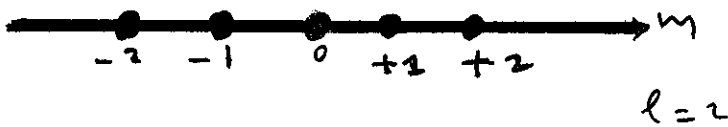
$l \neq l'$ için $f^l \in \mathbb{R}^l$ vektöründen $f^{l'} \in \mathbb{R}^{l'}$ vektörüne

dönüştüren hiçbir $A \in \mathcal{E}(SU(2))$ elemanı yoktur. Bunun anlamı:

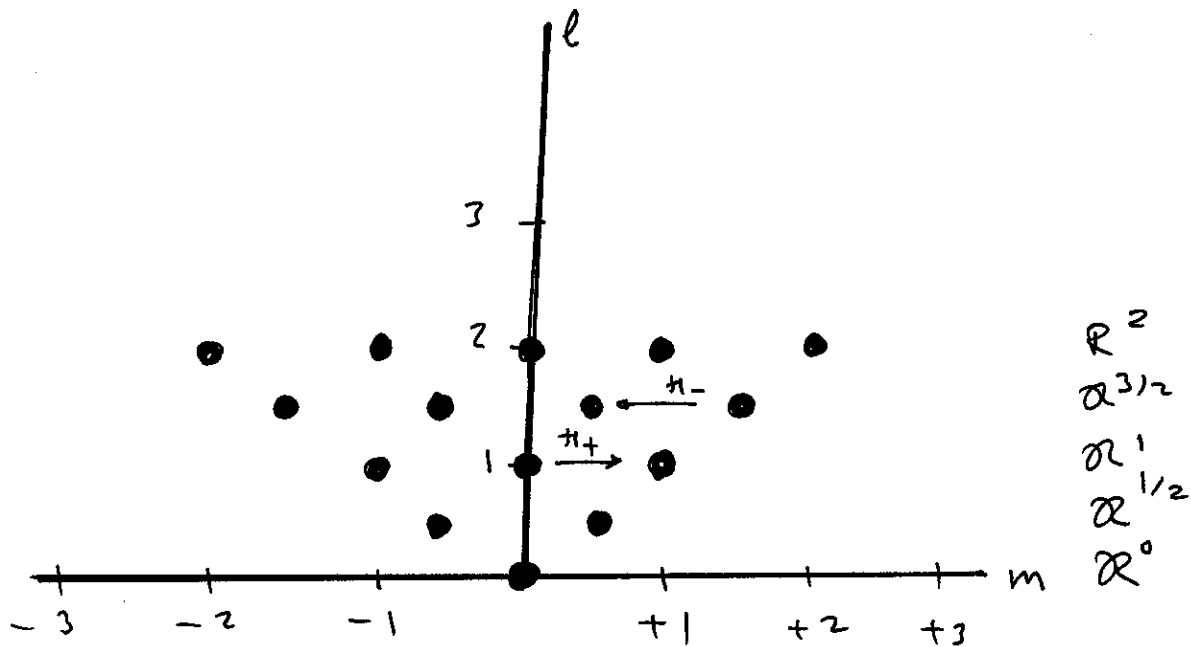
$\mathbb{R}^l$, bütün $A \in \mathcal{E}(SU(2))$ altında invarianttir. Özellikle $\mathbb{R}^l : J_i$

$(i=1,2,3)$ 'lenin ve $J_{\pm}, J_3$ 'lenin etkisi altında invariant olur.

$SU(2)$ 'nin ağırlıklı diyagramı.



Her noktaya $\mathbb{R}^l$ temsil uzayında bir f^l baz vektörü karşı gelir, ya da özdeş olarak f^l tarafından verilen tek boyutlu alt uzay karşı gelir. Böyle her bir alt uzay (ya da baz vektörü) bir saf fiziksel durumun temsil eder.



l : açısal mom. kuantum saym. ($l^2 \Rightarrow L^2$ aldyğmdn)

$$L^2 f^l = \hbar^2 l(l+1) f^l$$

$\mathcal{R}^l$ uzayına karşı gelen fiziksel durum (bir

$$W = \frac{1}{\dim \mathcal{R}^l} \Lambda^l = \frac{1}{2l+1} \Lambda^l$$

istatistiksel operatörü ile tasvir edilir ve $\Lambda^l : \mathcal{R}^l$ üzerinde projeksiyon

keskin bir l açısal mom. 'una sahiptir. Bunlar $l=0$ hariç

○ saf değil karışımdır. Saf bir durumun hazırlanışı sadece L^2 nin bir ölçümü değil L_z 'ün (veya $\vec{L}$ 'in diğer bileşen-

leri) bir ölçümünü de gerektirir. Eğer L_z 'ün değerinin

daima m olduğun ölçülürse o zaman durum tek boyutlu

$\mathcal{R}_m^l$ altuzayında $\Lambda_m^l = |f_m^l\rangle\langle f_m^l|$ izdüşüm

○ operatörü ile temsil edilir.

$$\mathcal{R}^l = \sum_{m=-l}^{+l} \oplus \mathcal{R}_m^l$$

$L_i = \epsilon_{ijk} Q_j P_k$ ile tanımlanan L_i 'ler $l=0,1,2,..$

değerlerini alır.

$\mathcal{R}^l$ uzayları Q_j ve P_j op. lerinin etki ettiği altında invariant

değilirdir. $[L_i, Q_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} Q_k$! bel.
 $[L_i, P_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} P_k$! bel.

L ile bir bağıntıları sağlayan $\vec{P}$ ve $\vec{Q}$ gibi operatörler, vektör operatörler olarak adlandırılır.

$$[L^2, Q_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} [L_i Q_k + Q_k L_i] \neq 0$$

$Q_j : L^2$ 'nin $l(l+1)$ özdeğerini değiştirecektir. Bu demektir ki, Q_j bir χ^l 'den $l' \neq l$ olan $\chi^{l'}$ 'ne dönüşür.

○ $l = \frac{1}{2}, \frac{3}{2}, \frac{5}{2}, \dots$ olan χ^l den L_i operatörleri ya da bunların direkt toplamı,

$$\sum_{l=-1/2} \oplus \chi^l$$

Q_i ve P_i op.lerinin fonksiyonlar olarak ifade edilebilir.

○ $l = 1/2$ için, $L_i \xrightarrow{(l=1/2)} \text{Spin op.}$

$$\sigma_i \equiv \frac{2}{\hbar} \left(\hbar m^{j=1/2}, \tau_i \hbar m^{j=1/2} \right)$$

III.4. Dönme Spektrumu:

Q.M. sel rotatörün gözlenebilirliğinin cebri, $\mathcal{E}(\text{SU}(2))$ den daha büyüktür: ek elemanlar oluşturulabilir; J_i ve P_i ya da J_i ve Q_i 'nin cebirsel fonksiyonları. Örneğin, Q_i gözlenebilirleri, verilen bir $\mathcal{R}^l$ 'den komşu $\mathcal{R}^{l+1}$ ve $\mathcal{R}^{l-1}$ 'e dönüş-

○ türür (fakat $\mathcal{R}^{l \pm n}$, $n > 1$ değil!!)

$$Q_i : \mathcal{R}^l \rightarrow \mathcal{R}^{l-1} \oplus \mathcal{R}^{l+1} \quad \text{parite kısmında ispatlanacak.}$$

Q.M. sel rotatörün fiziksel durumlarının uzay $\mathcal{R}$, $\mathcal{E}(\text{SO}(3))$

ün indirgenemez temsil uzayı değildir. Bu bir indirgenemeli

temsil uzayıdır, ve

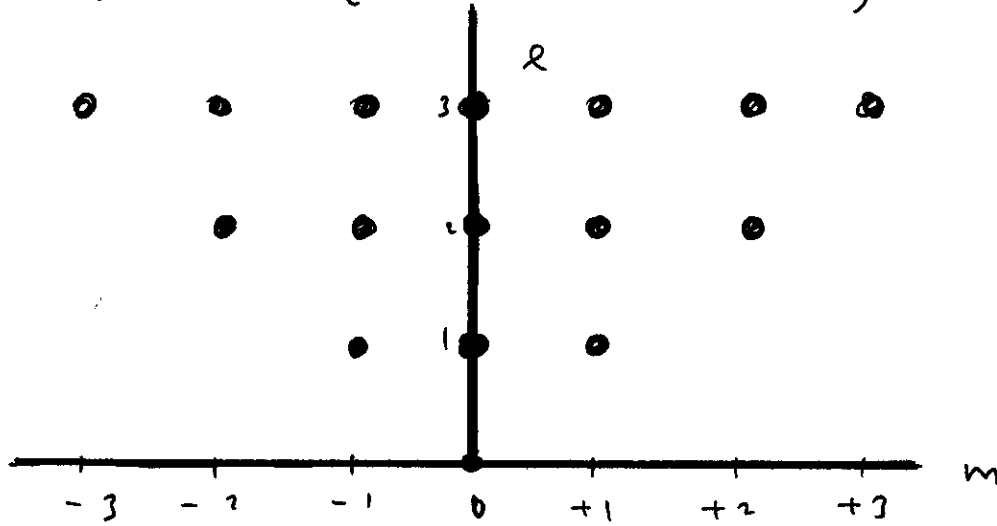
○

$$\mathcal{R} = \sum_{l=0}^{\infty} \oplus \mathcal{R}^l \quad l=0,1,2,\dots$$

$H_{\pm}, H_3$ 'ler $\mathcal{R}$ büyük uzayın ^(operatör) ele alınır ve verilen bir $\mathcal{R}^l$ uzayının her elemanını aynı uzaydaki bir elemana dönüştürür. Böylece $\mathcal{R}$ 'nin $\mathcal{R}^l$ alt uzayları H_+, H_- ve H_3 tarafından değişmez bırakılır ve sonuç olarak herhangi $A \in \mathcal{E}(\text{SU}(2))$ tarafından da değişmez bırakılır.

H^2 op.'ü, $\mathcal{R}$ 'de bir önemsiz olmayan Spektuma sahiptir:

$$\text{Spekt } H^2 = \{ \ell(\ell+1), \ell=0,1,2,\dots \}$$



Ancak rotatör ögledir ki, L^2 ve L_3 ymnnda dığır hısegen gözlenebilirler yektur.

[Matematiksel olarak "rotatör spektrumunu doęrnm cekt $E(E_3)$ 'dnr." $E(E_3)$, L_i ve Q_i tarafında doęumelme hom tasyon saęutlar

$$\bigcirc [L_i, L_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} L_k \quad [L_i, Q_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} Q_k$$

$$[Q_i, Q_j] = 0$$

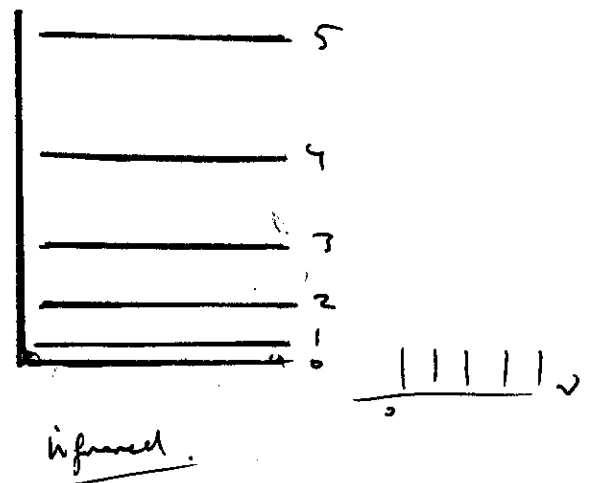
dnr ve $\mathcal{R}$, $E(E_3)$ ' n özel bir indirgenemez temsil uzaydır.]

$\mathcal{R}$ nin ağrnlk diyagramında her nokta saf durumun temsil eder; bn, f_m^l tarafında geilen tek boyutlu $\mathcal{R}_m^l$ (l, m sbt) alt uzay ile tasvir edilir. Bu saf durum için (normalized) istatistiksel op. $W = \Lambda_m^l$, açisal momentumun herik l değeri, açisal mom. 'un J_3 bileşeni (H_3) herik bir m değerini aldığı kuantum mekani el bir durum temsil eder.

$$H_3 \rightarrow \text{Helicity.}$$

$\mathcal{R}$ deni enerji op. 'nin deęeleri

$$E_l = \frac{1}{2I} \hbar^2 l(l+1)$$



Salıncım aksine, rotatör için enerji özdeşlikler (aynı enerji özdeşlikli vektörlerin uzayları), $l=0$ hariç tek boyutlu değildir. Bu nedenle, her bir E_{l_0} ($l_0 \neq 0$) enerji değerli bir rotatörün durumunun saf olması gerekmez. Enerji ölçümleri E_{l_0} ile yapılır ist. op.,

$$W = \Lambda^{l_0} \quad (\text{normalize değil})$$

ya da

$$W = (\text{Tr } \Lambda^{l_0})^{-1} \Lambda^{l_0} = \frac{1}{2l_0+1} \Lambda^{l_0} \quad \text{normalize}$$

- ile verilir. , burada Λ^{l_0} , $2l_0+1$ boyutlu $\mathbb{R}^{l_0}$ uzayında projektör. Sadece enerji ölçümü ile rotatörün saf bir durumunun hazırlanması mümkün değildir. Sadece belli ek koşullar altında, eğer uzayda ki bir doğrultu aygıt emilimi ise, belli helisiteli bir durum hazırlanabilir, yani $\Lambda_{m_0}^{l_0}$ saf durum. Sadece rotatör enerjisi, (helisitesi değil) ölçülse idi, o zaman farklı helisiteli durumların eşit ağırlıkla görüleceği varsayılabilir. Bu nedenle, normalize edilmemiştir ist. op. için

$$W = \Lambda^{l_0} = \Lambda_{-l_0}^{l_0} + \Lambda_{-l_0+1}^{l_0} + \dots + \Lambda_{m_0}^{l_0} + \Lambda_{l_0}^{l_0}$$

○

seçilir.

Bir rotatör tarafından yayılan ve soğunan fotonların hesaplanması için seçim kuralları bilinmelidir. Rotatörün kuantum numarası D dipol mom. i olarak alabiliriz:

$$\vec{D} = S_B + Q \quad \text{+ ve - işaretli mükemmel norm. - ve +}$$

kullanılarak ışınım elektiriksel dipol mom. i dikkate alınarak hesaplanabilir.

$Q.M.'sel$ olarak soğunulan veya yayılan ışının şiddeti

$$| \langle f_{m'}^{l'} | Q | f_m^l \rangle |^2$$

ile orantılıdır ve dipel ışının sınıfıdan farklı olduğu

$f_{m'}^{l'} \rightarrow f_m^l$ ye geçişlerde elde edilebilir. Göreceğiz ki

$$l = l' \pm 1 \text{ olmadıkça } \langle f_{m'}^{l'} | Q | f_m^l \rangle = 0$$

Yani rotatörün dipel ışının içi seçim kuralı $\Delta l = l - l' = \pm 1$

Deneysel sonuçla iyi uyuyor. Aynı $n=0$ durumu a.t (salma) ihi atomun moleküler farklı rotatör durumları arasında geçişlerden de ışına belyeriz. Bu ışınların frekansı,

$$\nu_{l'l} = \frac{E_{l'} - E_l}{2\pi h c}$$

$$\nu_{l+1,l} = \frac{h^2}{2I} \frac{(l+1)(l+2) - l(l+1)}{2\pi h c}$$

$$= \frac{h}{4\pi c I} 2(l+1) = B 2(l+1) \quad B = \frac{h}{8\pi c I}$$

Böylece basit rijit bir rotatörün spektrumunu eşit aralıklı çizgilerin bir serisinden oluşur.

$$\nu_{rot} \ll \nu_{vib} \text{ olmasını bekleriz.}$$

Saf dönme spektrumunu uzak kızıl öterinde bulur.

HCl için deneyle uyuyor.

Tablo 4.1 de HCl için gözlenen ve hesaplanan değerler verilmiştir. İlk 11 frekans iyi uyuyor iken (yani eşit aralıklı iken) diğerleri değil. Verilerin fit edilmesi,

$$v_{l+1,l} = 2b(l+1) - 4d(l+1)^3$$

HCl için rotatör dengil!!! bu durumda,



$$\frac{\vec{L}^2}{\mu x^2}$$

merkezcil kuvvet

$k(x-x_e)$ mekanik 4.

$$k(x-x_e) = \frac{\vec{L}^2}{\mu x^3} \quad : \quad E = \frac{\vec{L}^2}{2\mu x^2} + \frac{1}{2}k(x-x_e)^2$$

$$x^2 \approx x_e^2 \left(1 + 2 \frac{x-x_e}{x_e} + \dots\right)$$

$$E = \frac{1}{2\mu x_e^2} \vec{L}^2 - \frac{1}{2\mu k x_e^6} (\vec{L}^2)^2 + \mathcal{O}((\vec{L}^2)^3) + \dots$$

$\uparrow$ rigid rot. $\uparrow$ merkezcil kuv.

$$\vec{L}^2 \rightarrow L^2$$

II.5. Kuantum Fiziksel Sistemlerin Birleşimi - Titreşen rotatör.

Kuantum mekanişel titreşen rotatör (ya da dönen osilatör) modelini kurmak için Q.M. osilatör ile Q.M. rotatör modelini birleştireceğiz.

Tensor Çarpımı (Tensör Çarpımı)

R_1 ve R_2 iki lineer uzay olsun ; $u_i \in R_1$ ve $v_j \in R_2$;
ve $a_{ij} \in \mathbb{C}$ olsun.

$$f = \sum_{i,j} a_{ij} u_i v_j$$

toplamlarının kümesi bir lineer uzay oluşturm. Buna direkt çarpım uzayı denir ve $R_1 \otimes R_2$ ile gösterilir. $u_i v_j$ form çarpımları , $u_i v_j = u_i \otimes v_j$. Eğer $(u_1, u'_1)_1$ ve $(v_1, v'_1)_2$ ler sırası ile R_1 ve R_2 deki skaler çarpım içeren ,

$$\left(\sum_{i,j} a_{ij} u_i v_j , \sum_{l,m} b_{lm} u'_l v'_m \right) = \sum_{i,l} \bar{a}_{il} b_{lm} (u_i, u'_l)_1 (v_j, v'_m)_2$$

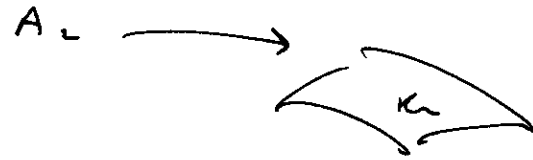
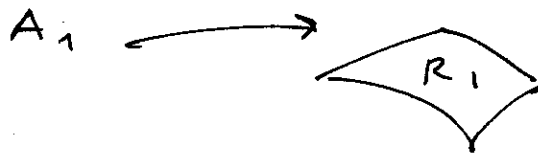
ile tanımlanır. (Not: R_1 ve R_2 Hilbert uzayları iken, $R_1 \otimes R_2$ nin bir skaler çarpımına göre "completion" , skaler Hilbert uzayı çarpımıdır.)

tamamlanma

ϕ_ν , R_1 'deki ;

ϕ_μ , R_2 'deki ; bazılar ile,

$$f_{\mu\nu} = \phi_\nu \otimes \phi_\mu = \phi_\nu \phi_\mu \quad R_1 \otimes R_2 \text{ deki } 2^{\text{nci}} \text{ sıradır.}$$



A_1 ve A_2 sırasıyla R_1 ve R_2 denli operatörler olsun. $R_1 \otimes R_2$ denli

$$C = A_1 \otimes I \quad , \quad B = I \otimes A_2$$

operatörleri aşağıdaki gibi tanımlanır.

$$\begin{aligned} C f &= \sum_{ij} a_{ij} (A_1 u_i) \otimes v_j & f &= \sum_{ij} a_{ij} u_i v_j \\ B f &= \sum_{ij} a_{ij} u_i \otimes (A_2 v_j) & & \text{idi!} \end{aligned}$$

$R_1 \otimes R_2$ denli $A = A_1 \otimes A_2$ lineer operatörü

$$A (u_i \otimes v_k) = (A_1 \otimes A_2) (u_i \otimes v_k) = (A_1 u_i) \otimes (A_2 v_k)$$

ile tanımlanır. Kolayca görülür ki A_1, B_1 R_1 'denli

A_2, B_2 R_2 'denli lineer operatörler ve, o zaman

$$A_1 B_1 \otimes A_2 B_2 = (A_1 \otimes A_2) (B_1 \otimes B_2) \text{ dir. } \bullet$$

Direkt çarpım uzayında, her A operatörü, operatörlerin direkt çarpımlarının bir lineer bileşimidir, yani

$$A = \sum_i A_1^{(i)} \otimes A_2^{(i)}$$

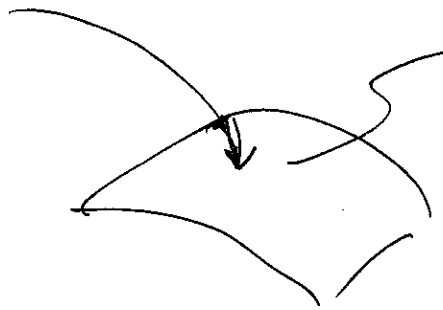
$\nearrow$ R_1 denli $\nwarrow$ R_2 'denli lineer operatörler.

]

IV a. Bir fiziksel sist. R_1 uzayında operatörlerinin $\mathcal{A}_1$ cebri ile, diğer fiz. sist. R_2 deki $\mathcal{A}_2$ cebri ile tanımlansın. O zaman $R_1 \otimes R_2$ direkt çarpım uzay, bu iki sistemin fiziksel bileşiminin fiziksel durumlarının uzayıdır. ve bunın gözlenebilirleri direkt çarpım uzayında operatörlerdir. Sadece ilk sist. in özel gözlenebilirleri $A_1 \otimes I$ ve sadece ikinci sistemin $I \otimes A_2$ ile verilir.

Bu varsayımı titreşen ve dönen moleküllere uygulayacağız.

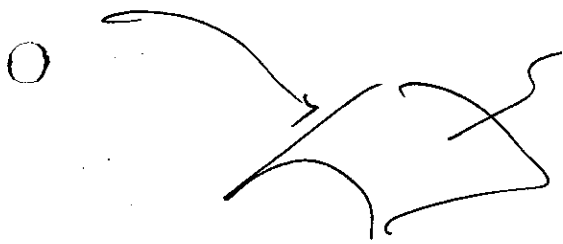
○ $\mathcal{R}$: salınımın fiziksel durumlarının uzayı



$\mathcal{H}_{osc}$ ya da $\mathcal{N}$ 'nin örnektörleri barı :

$$\phi_n = |n\rangle \quad n=0,1,2,3,\dots$$

$\mathcal{R}$: rotasyon fiziksel durumlarının uzayı



$\mathcal{L}_3$ ve $\mathcal{L}^2$ ya da $\mathcal{H}_{rot}$ 'nin örnektörleri

barı : $f_m^l = |lm\rangle \quad l=0,1,2,\dots$
 $-l \leq m \leq +l$

Titreşen - rotasyon fiziksel durumlarının uzayı

$$\mathcal{G} = \mathcal{R} \otimes \mathcal{R}$$

direkt çarpım uzayıdır ve gözlenebilirleri

$$\sum_i A_{osc}^{(i)} \otimes A_{rot}^{(i)} \quad \text{operatörleridir.}$$



$$|n\ell m\rangle = |n\rangle \otimes |\ell m\rangle \\ = \phi_n \otimes f_{\ell m}$$

baz sist. i birbiri-den bağımsız değilmi-;
 ilmi arasında etkileşim vardır. Titreşim sırasında çekim ve itme kuvvetleri değişir ($x = \sqrt{x_1 x_2}$) ve buna bağlı olarak eylemsizlik mom. 'i de değişir.

$$\tilde{H} = \tilde{H}_{osc} \otimes I + I \otimes \tilde{H}_{rot}$$

$$\textcircled{1} \quad H_{osc} = \hbar \omega \left(N + \frac{1}{2} \right) = \frac{P^2}{2\mu} + \frac{1}{2} \mu \omega^2 Q^2$$

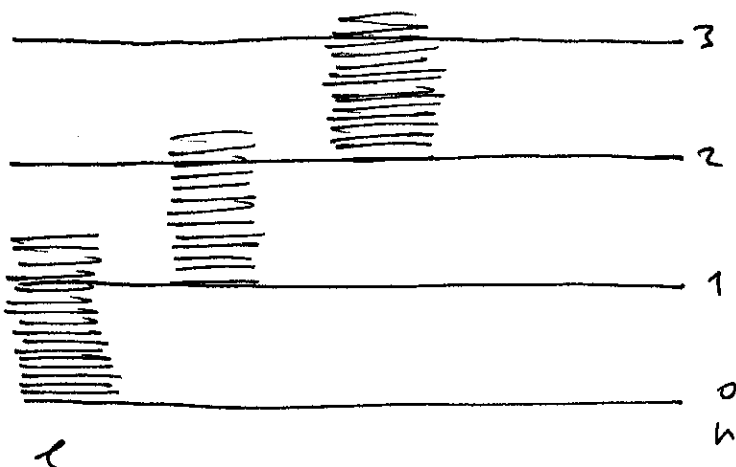
$$H_{rot} = \frac{L^2}{2I}$$

Eğer bu iki sist. arasında etk. bulunmuyorsa,

$$A = A_{osc} \otimes I + I \otimes A_{rot}$$

$$\textcircled{1} \quad \text{spekt. } H = E_{n\ell} = \hbar \omega \left(n + \frac{1}{2} \right) + \frac{1}{2I} \hbar^2 \ell(\ell+1)$$

$$\hbar \omega > \hbar^2 / 2I \quad (\text{deney})$$



$$\Delta n = \pm 1, \quad \Delta \ell = \pm 1 \quad \text{seçim kuralı.}$$

$n \rightarrow n+1$ (soğurma) $n+1 \rightarrow n$ (yayın) geçişlerini ele alırsak,

$$\nu_R = \frac{E_{n+1, l+1} - E_{n, l}}{2\pi \hbar c} = \nu_0 + 2B + 2B l \quad \Delta l = +1$$

$$\nu_P = \frac{E_{n+1, l-1} - E_{n, l}}{2\pi \hbar c} = \nu_0 - 2B l \quad \Delta l = -1$$

$$B = \frac{\hbar}{4\pi c I} \quad \text{ve} \quad \nu_0 = \frac{c}{2\pi c}.$$

○

Böylece iki seri eşit aralıklı çizgi vardır: R ve P olarak adlandırılır (ve ν_0 da bir aralıklı transiyon) -

Eylemsizlik momentinin, farklı titreşim durumlarına farklı değeri varsa, yani,

$$E_{nl} = \hbar \omega \left(n + \frac{1}{2}\right) + \frac{1}{2I_n} \hbar^2 l(l+1)$$

○

Bununla uyum sağlanabilir. Her iki serinin de aynı frekansı vardır.

$$\pi_{int} = g \pi_{osc} \otimes \pi_{rot}$$

$\uparrow$ sıklıkla obt. (eV^{-1})

$\downarrow$ birim için

$\swarrow$ hesaba katılır.

$$H = H_{osc} \otimes I + I \otimes H_{rot} + g H_{osc} \otimes H_{rot}$$

$$E_{nl} = \hbar \omega \left(n + \frac{1}{2}\right) + \frac{1}{2I_e} \hbar^2 l(l+1) + g \hbar \omega \frac{\hbar^2}{2I_e} \left(n + \frac{1}{2}\right) l(l+1)$$

Bununla uyum sağlanabilir. ν_P ve ν_R aynı frekansa uyum sağlar. $\leftarrow$

prb.3.1.) P_i ve Q_j , $[P_i, Q_j] = \frac{\hbar}{i} \delta_{ij}$ kanonik komütasyon bağıntısını sağlarlar. Töninge açısal mom. unu $L_i \equiv \epsilon_{ijk} Q_j P_k$ ($L = Q \times P$) ile tanımlayınız. Bileşen operatörler Hermitsel 'dir (Eq. 2.11a) ve 2.14 komütasyon bağıntısını sağlarlar. H_3 , H_+ ve H_- yi aşağıdaki gibi tanımlayınız.

$$H_3 \equiv \hbar^{-1} L_3 \quad H_{\pm} \equiv \hbar^{-1} (L_1 \pm i L_2)$$

a) $[H_3, H_{\pm}] = \pm H_{\pm}$ olduğunu gösteriniz ve $[H_+, H_-] = 2H_3$. (Derste yapalım!..)

○ b) $H^2 \equiv \hbar^{-2} L^2$ 'nin $\mathcal{E}(SU(2))$ 'nin invariant sk. op. 'ü olduğunu, yani $[H^2, H_{\pm}] = 0$ ve $[H^2, H_3] = 0$ olduğunu gösteriniz. (Derste yapalım!)

c) L^2 'nin spektrumunun $\hbar^2 \ell(\ell+1)$ ($\ell = 0, 1, 2, \dots$) olduğunu gösteriniz.

$$a_i = \frac{1}{\sqrt{2\hbar}} (Q_i + iP_i)$$

$$m_w = 1$$

$$a_i^{\dagger} = \frac{1}{\sqrt{2\hbar}} (Q_i - iP_i)$$

$$L^2 = L_1^2 + L_2^2 + L_3^2 = 3L_3^2 = 3L_+^2 = 3L_-^2$$

$$2Q_i = \sqrt{2\hbar} (a_i + a_i^{\dagger})$$

$$L_i = \epsilon_{ijk} Q_j P_k$$

$$2iP_i = \sqrt{2\hbar} (a_i - a_i^{\dagger})$$

$$L_3 = Q_1 P_2 - Q_2 P_1$$

$$= \sqrt{\frac{\hbar}{2}} (a_1 + a_1^{\dagger}) \sqrt{\frac{\hbar}{2}} \frac{1}{i} (a_2 - a_2^{\dagger}) - \sqrt{\frac{\hbar}{2}} (a_2 + a_2^{\dagger}) \sqrt{\frac{\hbar}{2}} \frac{1}{i} (a_1 - a_1^{\dagger})$$

$$= \frac{\hbar}{2} \frac{1}{i} [\cancel{a_1 a_2} - \cancel{a_1 a_2^{\dagger}} + \cancel{a_1^{\dagger} a_2} - \cancel{a_1^{\dagger} a_2^{\dagger}} - \cancel{a_2 a_1} + \cancel{a_2 a_1^{\dagger}} - \cancel{a_2^{\dagger} a_1} + \cancel{a_2^{\dagger} a_1^{\dagger}}]$$

$$L_3 = \frac{\hbar}{2} \frac{1}{i} (2a_2 a_1^\dagger - 2a_1 a_2^\dagger)$$

$$= i\hbar (a_1 a_2^\dagger - a_2 a_1^\dagger)$$

$$L_3^2 = -\hbar^2 (a_1 a_2^\dagger - a_2 a_1^\dagger) (a_1 a_2^\dagger - a_2 a_1^\dagger)$$

$$= -\hbar^2 (a_1^2 a_2^{\dagger 2} - \underbrace{a_1 a_1^\dagger}_{1+a_1^\dagger a_1} a_2^\dagger a_2 - \underbrace{a_2 a_2^\dagger}_{1+a_2^\dagger a_2} a_1^\dagger a_1 + a_2^\dagger a_1^{\dagger 2})$$

$$= -\hbar^2 (a_1^2 a_2^{\dagger 2} + a_2^\dagger a_1^{\dagger 2} - a_2^\dagger a_2 - a_1^\dagger a_1 - \underbrace{a_1^\dagger a_1 a_2^\dagger a_2 - a_2^\dagger a_2 a_1^\dagger a_1}_{0})$$

$$= -\hbar^2 (a_1^2 a_2^{\dagger 2} + a_2^\dagger a_1^{\dagger 2} - 2a_1^\dagger a_1 a_2^\dagger a_2 - a_2^\dagger a_2 - a_1^\dagger a_1)$$

$$\langle n_1 n_2 | L_3^2 | n_1 n_2 \rangle = -\hbar^2 (-2n_1 n_2 - n_2 - n_1)$$

$$= \hbar^2 (n_2 + n_1 + 2n_1 n_2) m^2$$

$$= \hbar^2 (\sqrt{n_1} + \sqrt{n_2})^2 = \hbar^2 m^2 \quad m = n_1 + n_2$$

$$\langle L^2 \rangle = \langle L_1^2 + L_2^2 + L_3^2 \rangle = 3 \langle L_3^2 \rangle$$

$$\langle L_3^2 \rangle = \hbar^2 \langle m^2 \rangle = \hbar^2 \frac{\sum_{m=-l}^{+l} m^2}{2l+1}$$

$$\langle L_z^2 \rangle = \hbar^2 \frac{2 \sum_{m=1}^l m^2}{2l+1}$$

$$= 2\hbar^2 \frac{1}{2l+1} \cdot \frac{l(l+1)(2l+1)}{6} = \frac{\hbar^2 l(l+1)}{3}$$

$$\Rightarrow \langle L^2 \rangle = \hbar^2 l(l+1)$$

0

0

prb.3.5.) $\{ f_{-1/2}^{j=1/2}, f_{1/2}^{j=1/2} \}$ III.3. bölümünde tanımlanmış

$\mathcal{K}^{1/2}$ uzayı için ortonormal baz olsun. (a) $\sigma_i = (2/\hbar) (f_{m'}^{j=1/2}, \sigma_i f_m^{j=1/2})$ matris elemanları ile verilen σ_i matrislerinin

$$\sigma_1 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \quad \sigma_2 = \begin{bmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{bmatrix} \quad \sigma_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

($\{ f_{1/2}^{1/2}, f_{-1/2}^{1/2} \}$ bazına göre) ile verilişini gösteriniz.

$$\sigma_3 = \frac{2}{\hbar} (f_{m'}^{1/2}, \sigma_3 f_m^{1/2}) \quad \sigma_3 f_m^{1/2} = \hbar m f_m^{1/2} \quad \bigcirc$$

$$= \frac{2}{\hbar} \cdot \hbar m (f_{m'}^{1/2}, f_m^{1/2})$$

$$= 2m \delta_{mm'} = \begin{pmatrix} (m=m'=1/2) 2 \cdot \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & (m=m'=-\frac{1}{2}) 2 \cdot (-\frac{1}{2}) \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\pi_- f_m^l = \sqrt{(l+m)(l-m+1)} f_{m-1}^l \quad \bigcirc$$

$$\pi_+ f_m^l = \sqrt{(l-m)(l+m+1)} f_{m+1}^l$$

$$2i\sigma_2 = \hbar (\pi_+ - \pi_-)$$

$$\Rightarrow \sigma_2 = \frac{\hbar}{2} i (\pi_- - \pi_+)$$

$$\sigma_2 f_m^l = \frac{\hbar}{2} i \left\{ \sqrt{(\frac{1}{2}+m)(\frac{1}{2}-m+1)} f_{m-1}^{1/2} - \sqrt{(\frac{1}{2}-m)(\frac{1}{2}+m+1)} f_{m+1}^{1/2} \right\}$$

$$\text{BS} \quad (f_{m'}^{1/2}, \sigma_2 f_m^{1/2}) = \frac{\hbar}{2} i \left\{ \sqrt{(\frac{1}{2}+m)(\frac{3}{2}-m)} \delta_{m'm-1} - \sqrt{(\frac{1}{2}-m)(\frac{3}{2}+m)} \delta_{m'm+1} \right\}$$

$$\begin{aligned}
 \sigma_z &= \frac{\frac{3}{2} - \frac{1}{2}}{\frac{1}{2}} i \left[\sqrt{\left(\frac{1}{2} + m\right)\left(\frac{3}{2} - m\right)} \delta_{m', m-1} - \sqrt{\left(\frac{1}{2} - m\right)\left(\frac{3}{2} + m\right)} \delta_{m', m+1} \right] \\
 &= i \begin{bmatrix} (m=m'=1/2) & (m'=1/2, m=-1/2) \\ 0 & -1 \\ (m'=-1/2, m=1/2) & m=m'=-1/2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{bmatrix}
 \end{aligned}$$

prb. 3.6.) $\mathcal{R}_1$ ve $\mathcal{R}_2$ iki sonlu-boyutlu lineer skaler-çarpım uzay ve $\mathcal{R}_1 \oplus \mathcal{R}_2$ bunların direkt toplamları olsun. $A_1, \mathcal{R}_1$ de ve $A_2, \mathcal{R}_2$ de lineer op.'ler olsun. $A_1 \oplus A_2$ direkt toplamı,

$$(A_1 \oplus A_2)\psi = (A_1 \oplus A_2)(\psi_1 \oplus \psi_2) = (A_1\psi_1 \oplus A_2\psi_2)$$

gönderim olarak tanımlanabilir. $\psi_i \in \mathcal{R}_i$ ve $\psi \in \mathcal{R}$. $\mathcal{R} = \mathcal{R}_1 \oplus \mathcal{R}_2$ olsun ve $A_1 \otimes A_2$ direkt çarpımı

$$(A_1 \otimes A_2)h = (A_1 \otimes A_2)(h_1 \otimes h_2) = (A_1 h_1 \otimes A_2 h_2)$$

olsun, $h_i \in \mathcal{R}_i$, $h \in \mathcal{R}$. (a) $A_1 \oplus A_2$ op.'inin uygun bir bazda matrisinin

$$\begin{pmatrix} a_1 & 0 \\ 0 & a_2 \end{pmatrix}$$

olduğunu gösteriniz. $a_1 : A_1$ 'in $a_2 : A_2$ 'nin matrisi,

$$(A_1 \oplus A_2)(\phi_i \oplus \phi_j) = A_1 \phi_i \oplus A_2 \phi_j \quad \begin{matrix} i = 1, 2, \dots, m \\ j = m+1, \dots, n \end{matrix}$$

$$A_1 \phi_i = \sum_{k=1}^m a_{ik} \phi_k$$

$$A_2 \phi_j = \sum_{\ell=m+1}^n a_{j\ell} \phi_\ell \quad \begin{matrix} \oplus \\ \downarrow \end{matrix}$$

$$\begin{pmatrix} A_1 \phi_i & 0 \\ 0 & A_2 \phi_j \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_1 & 0 \\ 0 & A_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \phi_i \\ \phi_j \end{pmatrix}$$

(b) Uygun bir bazda yazıldığında $A, \otimes A$ op.'nin matris elemanları

$$a_{ik, ie} = a_{ji}^{(1)} a_{ke}^{(2)}$$

(yani, bir blok matris olarak yazıldığında)

$$\begin{bmatrix} a_{11}^{(1)} a^{(2)} & \dots & a_{1n}^{(1)} a^{(2)} \\ a_{21}^{(1)} a^{(2)} & & \\ \vdots & & \\ a_{n1}^{(1)} a^{(2)} & & a_{nn}^{(1)} a^{(2)} \end{bmatrix}$$

özelliklerine sahip olduğunu gösteriniz.

$$(a \otimes b) \cdot (a' \otimes b') = (a \cdot a') \otimes (b \cdot b')$$

$$\left. \begin{array}{l} a : m \times m \\ b : n \times n \end{array} \right\} \Rightarrow a \otimes b : mn \times mn \text{ boyutlu blok matris.}$$

$$(a \otimes b)_{ik, ie} = a_{ji} b_{ke}$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} B & \dots & a_{1m} B \\ \vdots & & \\ a_{m1} B & \dots & a_{mm} B \end{pmatrix}$$

prb. 3.7.) A, B ve C , $[A, B] = C$ şartını sağlayan üç lineer op. olsunlar. Hangi koşul altında f hem A ve hem de B op.'nin eşzamanlı bir özvektörüdür?

$$\left. \begin{array}{l} A f = a f \\ B f = b f \end{array} \right\} \text{ olm.}$$

$$AB f = A b f = b A f = a b f$$

$$BA f = B a f = a B f = a b f$$

$$(AB - BA) f = 0$$

f , A ve B 'nin eşzamanlı özvektörüdür ancak ancak

$$[A, B] = 0 \text{ ol.}$$